

УДК. 517.968 (575.2) (04)

ОБРАТНАЯ ЗАДАЧА ДЛЯ УРАВНЕНИЯ ЭЙЛЕРА – ДАРБУ

Т.Д. Омуров – докт. физ.-мат. наук
Т.Т. Каракеев – канд. физ.-мат. наук

The inverse bounded problems for Euler-Darby equation regularization are considered in the article. The problem is reduced to the third order Volterra integral equation, for which the regularization method is constructed.

В работе [1] рассматриваются обратные задачи для уравнения Эйлера–Дарбу, которые возникают при исследовании принадлежности решения вырождающихся уравнений наперед заданным функциональным пространствам. В ней показана эквивалентность поставленных обратных задач интегральным уравнениям Вольтерра третьего рода.

Обозначим через $Q_n(U^1)$ пространство кусочно-непрерывных вектор-функций с конечным числом разрывов первого рода в конце отрезка $[0, I]$, $Z_n(U^0)$ – пространство суммируемых на $[0, I]$ вектор-функций и обобщенных вектор-функций, сосредоточенных в начале отрезка $[0, I]$, т.е. в точке $x=0$, $Z_n(U^1)$ – пространство суммируемых на $[0, I]$ вектор-функций и обобщенных вектор-функций, сосредоточенных в конце отрезка $[0, I]$.

Постановка задачи. Пусть $\tilde{E} = C_n^{0,1}(\Omega) \cap C_n^{1,1}(\Omega)$ – область определения дифференциального оператора $L_{\beta_1} = \partial^2 / \partial x \partial y - \beta_1 (y-x)^{-1} \partial / \partial y$ V -пространство функций $v(x, y)$ из класса $\tilde{E} \cap C_n(\bar{\Omega})$, $\Omega = \{0 < x < y < I\}$, удовлетворяющих краевым условиям

$$v(0, y) = \psi(y), \quad v(x, I) = \tau(x), \tag{1}$$

F – пространство непрерывных вектор-функций $f_0(x, y)$, представимых в виде

$$f_0(x, y) = -\beta p(y)(y-x)^{\beta_1-1} u(y) - y^{\beta_1} (y-x)^{\beta_0-\beta_1} K(y, x) u(x), \tag{2}$$

$K(y, x)$ – « $n \times n$ » матричная функция, $p(y)$ – скалярная функция.

Необходимо найти такую пару (v, f_0) , что $v \in V, f_0 \in F$ и удовлетворяют систему

$$(L_{\beta_1} v)(x, y) = f_0(x, y) / (y-x)^{\beta_0}, \quad 1 < \beta_1 < \beta_0 < 2, \tag{3}$$

если для известных функций выполняются условия

$$\psi(y) \in C_n^1(0 < y \leq I), \quad \tau(x) \in C_n^1(0 \leq x < I), \quad K(y, x) \in C_n(\bar{\Omega}), \quad 0 \leq p(y) \in C[0, I], \\ 0 \leq \psi'(y) \in C_n[0, I], \quad u \in Q_n(U^1), \quad (\text{либо } u \in Z_n(U^1)). \tag{4}$$

Постановка подобной обратной задачи впервые рассматривалась в [1]. Задача (3), (1) от задач этой работы отличается более общей постановкой, полученная эквивалентная ей система интегральных уравнений Вольтерра третьего рода является представителем другого, ранее не изученного класса таких систем.

Из [1] известно, что решение задачи (1), (3) представляется в виде:

$$v(x, y) = \tau(x) - \int_y^1 [\eta^{\beta_1} \psi'(\eta) + \int_0^x (\eta - t)^{\beta_1 - \beta_0} f_0(t, \eta) dt] (\eta - x)^{-\beta_1} d\eta$$

и для установления принадлежности $v(x, y) \in V$ необходимо исследовать систему интегральных уравнений Вольтерра третьего рода

$$p(x)u(x) + \int_0^x K(x, t)u(t)dt = \psi'(x). \tag{5}$$

Пусть A и K – операторы вида

$$(Au)(x) = p(x)u(x), \quad (Ku)(x) = \int_0^x K(x, t)u(t)dt, \quad (\bar{K}u)(x) = \int_0^x K(t, t)u(t)dt. \tag{6}$$

Тогда систему (5) представим в виде

$$(Au)(x) + (Ku)(x) = \psi'(x). \tag{7}$$

Предположим, что система (7) имеет решение в $Q_n(U^1)$ (либо $Z_n(U^1)$). Обозначим через J и L_0 – линейные операторы Вольтерра

$$(Ju)(x) = \int_0^x u(t)dt, \quad (L_0z)(x) = \int_0^x \lambda(t)z(t)dt, \quad 0 \leq \lambda(x) \in C[0,1], \tag{8}$$

$g_0(x)$, $\Phi_0(x)$ – известные вектор-функции из $C_n[0,1]$ такие, что

$$0 < \gamma_0 \leq g_0(x), \quad 0 < \gamma_1 \leq \|\Phi_0(x)\| \leq C_0 = const. \tag{9}$$

Рассмотрим также операторы $\tilde{\Phi}$ и \tilde{M} , действия которых на вектор-функцию $w(x) \in C_n[0,1]$ определим по правилу

$$\tilde{\Phi}w = \langle \Phi u, w \rangle, \quad \tilde{M}w = \langle Mz, w \rangle,$$

где $\Phi u \equiv \text{diag}(\Phi_{0i}(x)u_i(x))_1^n$, $Mz \equiv \text{diag}(M_{0i}(x)z_i(x))_1^n$, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ – знак интеграла:

$$\langle \Phi u, w \rangle = \int_0^x (\Phi u)(t)w(t)dt, \quad 0 < \gamma_2 \leq M_0(x) \in L_n^1(0,1). \tag{10}$$

Для построения регуляризирующей системы будем пользоваться модификацией метода системной регуляризации [3]. Этот метод предполагает введение новой искомой вектор-функции $z(x)$ из $Z_n(U^0)$ посредством системы

$$\begin{cases} L_0z + K_0u = f, \\ Au + \bar{K}u = L_0z - g_0, \end{cases} \tag{11}$$

где $K_0 = K - \bar{K}$ – оператор Вольтерра вида (6) с ядром $K_0(x, t) = K(x, t) - K(t, t)$, $f(x) = \psi'(x) + g_0(x)$.

Действуем оператором \tilde{M} на первой строке, операторами J и $\tilde{\Phi}$ на второй строке системы (11) и, складывая полученные результаты, приходим к системе первого рода

$$\begin{cases} \langle Mz, f \rangle = \langle Mz, Jz \rangle + \langle Mz, K_0u \rangle - L_0z - K_0u + f, \\ JAu + \langle \Phi u, g_0 \rangle = \langle \Phi u, Au + \bar{K}u \rangle - \langle \Phi u, L_0z \rangle - J(\bar{K}u - L_0z) - Jg_0. \end{cases}$$

Введем обозначения $Gu = JAu + \langle \Phi u, g_0 \rangle$, $Lz = \langle Mz, f \rangle + L_0z$, $J_0 = JL_0$, $g = Jg_0$, $T_0z = \langle Mz, L_0z \rangle$, $Tu = \langle \Phi u, Au \rangle + \langle \Phi u, \bar{K}u \rangle - JKu$. Тогда

$$\begin{cases} Lz = \langle Mz, K_0u \rangle + T_0z - K_0u + f, \\ Gu = -\langle \Phi u, L_0z \rangle + Tu + J_0z - g. \end{cases} \quad (12)$$

Принимая во внимание равенство $\langle \Phi u, f \rangle = \langle \Phi f, u \rangle$, видим, что оператор G имеет ядро вида $G(x) = \text{diag}(p(x) + \Phi_{0i}(x)f_i(x))_1^n$, причем согласно условиям (4) и (9) имеет место оценка

$$\|G(x)\| \leq C_1 h(x), \quad 0 < \gamma_3 \leq h(x) = \min\{p(x) + \Phi_{0i}(x)f_i(x) | 1 \leq i \leq n\}. \quad (13)$$

Пусть для матричной функции $M(x) = \text{diag}(M_{0i}(x)g_{0i}(x) + \lambda(x))_1^n$ и скалярной функции $p(x)$ выполняются условия

$$\begin{aligned} \|M(x)\| &\leq C_2 k(x), \quad 0 < \gamma_4 \leq k(x) = \min\{M_{0i}(x)g_{0i}(x) + \lambda(x) | 1 \leq i \leq n\}, \quad k(x) \in L^1(0,1), \\ p(x) &\leq \gamma_5(1-x)^\theta, \quad 0 < \theta < 1/3, \quad (\varphi(x))^{-\beta} \in L^1(0,1), \quad \beta > 2, \quad \varphi(x) = \int_0^x k(t)dt. \end{aligned} \quad (14)$$

Рассмотрим сингулярно-возмущенную систему с малыми параметрами ε и α из интервала $(0,1)$ следующего вида

$$\begin{cases} (\alpha I + L)z_\alpha = \langle Mz_\alpha, K_0u_\varepsilon \rangle + T_0z_\alpha - K_0u_\varepsilon + f, \\ (\varepsilon I + G)u_\varepsilon = -\langle \Phi u_\varepsilon, L_0z_\alpha \rangle + Tu_\varepsilon + J_0z_\alpha + g_\varepsilon, \end{cases} \quad (15)$$

где $g_\varepsilon(x) = k_0 \varepsilon^\gamma x \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta) - g(x)$, $0 < \gamma \leq 1$, $0 < \theta < 1/3$.

Решение системы (15) ищем в виде суммы трех новых неизвестных вектор-функций

$$\begin{cases} z_\alpha(x) = \frac{1}{\alpha} Q_\alpha(x) + w(x) + \zeta_\alpha(x), \\ u_\varepsilon(x) = \frac{1}{\varepsilon} \Pi_\varepsilon(x) + v(x) + \xi_\varepsilon(x). \end{cases} \quad (16)$$

Примем следующие обозначения:

$$\begin{aligned} q_1 &= \gamma_0^{-1} \lambda C_2 (2r_1 + r_3 + K_1 r_2 / 2), \quad q_3 = \gamma_0^{-1} \lambda C_2 (r_1 + r_3) / 2 + K_1 \gamma_4^{-1}, \quad \lambda = \max_{[0,1]} \|\lambda(x)\|, \\ q_2 &= \gamma_0^{-1} \lambda C_1 (r_2 + r_4) + \lambda \gamma_3^{-1}, \quad q_4 = (2r_2 + r_4) C_1 (C_0 + K_2 \gamma_0^{-1}) + \lambda r_1 C_1 \gamma_0^{-1} + K_1 \gamma_3^{-1} \\ q_{1,\alpha}^\varepsilon &= \gamma_0^{-1} C_2 \lambda (Q_0 Q_1 \|\sigma_1(x)\|_C \alpha^{\beta-1} + N_0 N_1 K_1 \varepsilon), \quad q_{3,\varepsilon} = \gamma_0^{-1} C_2 \lambda K_1 Q_0 Q_1 \|\sigma_1(x)\|_C \alpha^{\beta-1}, \\ q_{4,\alpha}^\varepsilon &= \gamma_0^{-1} C_1 (\lambda Q_0 Q_1 \|\sigma_1(x)\|_C \alpha^{\beta-1} + N_0 N_1 \varepsilon) + K_2 N_0 N_1 C_0 \varepsilon, \quad q_{2,\varepsilon} = \lambda N_0 N_1 C_0 \varepsilon, \\ q_0 &= C_3 \tilde{q}_1 + C_4 \tilde{q}_2, \quad \tilde{q}_1 = \max(q_1, q_3), \quad \tilde{q}_2 = \max(q_2, q_4), \quad K_2 = \max_D \|K(x, t)\|, \\ C_3 &= (2C_2 + e^{-1}) \sqrt{n}, \quad C_4 = (2C_1 + e^{-1}) \sqrt{n}. \end{aligned} \quad (17)$$

Теорема 1. Пусть выполняются условия (4), (9), (10), (13), (14) и $q_0 < 1$. Тогда существуют числа $\alpha_0, \varepsilon_0 \in (0,1)$ и единственная пара вектор-функций $(z_\alpha(x), u_\varepsilon(x))$, которая при $0 < \alpha < \alpha_0$, $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ представима в форме (16). и удовлетворяет сингулярно-возмущенную систему (15). Причем, если $0 < \gamma < 1$, то $u_\varepsilon(x) \in Z_n(U^1)$, при $\gamma = 1$ $u_\varepsilon(x) \in Q_n(U^1)$.

Доказательство этой основной теоремы следует из ниже доказанной леммы и теоремы.

Определим вектор-функции $Q_\alpha(x)$, $\Pi_\varepsilon(x)$ из следующих систем интегральных уравнений [2]:

$$Q_\alpha(x) + \frac{1}{\alpha} \int_0^x M(t)Q_\alpha(t)dt = f(0), \tag{18}$$

$$\Pi_\varepsilon(x) + \frac{1}{\varepsilon} \int_0^x G(t)\Pi_\varepsilon(t)dt = k_0\varepsilon^\gamma x \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta).$$

Лемма 1. Вектор-функции $Q_\alpha(x)$, $\Pi_\varepsilon(x)$ удовлетворяют оценкам

$$\|Q_\alpha(x)\| \leq \sqrt{n}\|f(0)\| \exp(-\frac{1}{\varepsilon}\varphi(x)), \|\Pi_\varepsilon(x)\| \leq (1 + C_1\sqrt{n})k_0\varepsilon^\gamma \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta). \tag{19}$$

В самом деле, решение системы интегральных уравнений второго рода (18) выписываются в квадратурах в виде

$$Q_\alpha(x) = f(0)W_\alpha(x,0), \Pi_\varepsilon(x) = k_0\varepsilon^\gamma G_\varepsilon(x) \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta), \tag{20}$$

$G_\varepsilon(x) = x - \frac{1}{\varepsilon} \int_0^x \tilde{W}_\varepsilon(x,t)G(t)t \exp[-(\frac{1}{\varepsilon}(1-t)^\theta) - \frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta]dt$, $W_\alpha(x,t) = \exp(-\frac{1}{\alpha} \int_t^x M(\tau)d\tau)$ – матричная функция Коши системы $dQ_\alpha/dx = -M(x)Q_\alpha/\alpha$, $\tilde{W}_\varepsilon(x,t)$ – матричная функция Коши системы $d\Pi_\varepsilon/dx = -G(x)\Pi_\varepsilon/\varepsilon$. Оценим $G_\varepsilon(x)$.

$$\|G_\varepsilon(x)\| \leq \| x - \frac{1}{\varepsilon} \int_0^x \tilde{W}_\varepsilon(x,t)G(t)t \exp[-(\frac{1}{\varepsilon}(1-t)^\theta) - \frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta]dt \| \leq 1 + C_1\sqrt{n}. \tag{21}$$

Тогда в силу (13), (14) и неравенства Важевского [5] из (20) получим (19).

Пусть существует решение системы уравнений

$$\begin{cases} Lw = \langle Mw, K_0v \rangle + T_0w - K_0v + \tilde{f}, \\ Gv = -\langle \Phi v, L_0w \rangle + Tv + J_0w - g, \end{cases} \tag{22}$$

где $\tilde{f}(x) = f(x) - f(0)$.

Для определения непрерывных неизвестных вектор-функций $\zeta_\alpha(x)$, $\xi_\varepsilon(x)$ получим систему интегральных уравнений

$$\begin{cases} (\alpha I + L)\zeta_\alpha = \langle M[\frac{1}{\alpha}Q_\alpha + w + \zeta_\alpha], K_0[\frac{1}{\varepsilon}\Pi_\varepsilon + v + \xi_\varepsilon] \rangle - \langle Mw, K_0v \rangle + T_0[\frac{1}{\alpha}Q_\alpha + w + \zeta_\alpha] - T_0w - K_0\xi_\varepsilon - \alpha w, \\ (\varepsilon I + G)\xi_\varepsilon = -\langle \Phi[\frac{1}{\varepsilon}\Pi_\varepsilon + v + \xi_\varepsilon], L_0[\frac{1}{\alpha}Q_\alpha + w + \zeta_\alpha] \rangle + \langle \Phi v, L_0w \rangle + T[\frac{1}{\varepsilon}\Pi_\varepsilon + v + \xi_\varepsilon] - Tv + J_0\zeta_\alpha - \varepsilon v. \end{cases} \tag{23}$$

Теорема 2. Если выполняются условия (4), (9), (10), (13), (14) и $q_0 < 1$, то существуют такие $\alpha_0, \varepsilon_0 \in (0,1)$, что для всех $0 < \alpha < \alpha_0$ и $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ система (23) имеет единственное решение, которое при $\alpha \rightarrow 0$ и $\varepsilon \rightarrow 0$ равномерно сходится к нулю.

Доказательство. С помощью оператора H_α , определенного формулой

$$(H_\alpha a)(x) = \frac{1}{\alpha^2} \int_0^x W_\alpha(x,t)M(t)(a(x) - a(t))dt + \frac{1}{\alpha} W_\alpha(x,0)a(x).$$

и такого же оператора H_ε , частично обратим систему (23).

$$\begin{cases} \zeta_\alpha = H_\alpha (\langle M[\frac{1}{\alpha} Q_\alpha + w + \zeta_\alpha], K_0[\frac{1}{\varepsilon} \Pi_\varepsilon + \nu + \xi_\varepsilon] \rangle) + H_\alpha (T_0[\frac{1}{\alpha} Q_\alpha + w + \zeta_\alpha]) - \\ - H_\alpha (\langle Mw, K_0 \nu \rangle) - T_0 w - H_\alpha K_0 \xi_\varepsilon - \alpha H_\alpha w \equiv B[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon], \\ \xi_\varepsilon = -H_\varepsilon (\langle \Phi[\frac{1}{\varepsilon} \Pi_\varepsilon + \nu + \xi_\varepsilon], L_0[\frac{1}{\alpha} Q_\alpha + w + \zeta_\alpha] \rangle) + H_\varepsilon (T[\frac{1}{\varepsilon} \Pi_\varepsilon + \nu + \xi_\varepsilon]) + \\ + H_\varepsilon (\langle \Phi \nu, L_0 w \rangle) - H_\varepsilon T \nu + H_\varepsilon J_0 \zeta_\alpha - \varepsilon H_\varepsilon \nu \equiv B_0[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon]. \end{cases}$$

Произведя оценки, используя условия (4), (9), (10), (13), (14), (18) и обозначения (17), имеем

$$\|\zeta_\alpha(x)\| \leq C_3(q_1 + q_{1,\alpha}^\varepsilon \alpha^{\beta-1}) \|\zeta_\alpha(x)\|_{C_n} + C_3(q_3 + q_{3,\varepsilon} \varepsilon) \|\xi_\varepsilon(x)\|_{C_n} + \alpha \|H_\alpha w\| + N_{1,1} \alpha^{\beta-2} + N_{3,1} \varepsilon, \quad 0 < N_{1,1}, N_{3,1} = const,$$

$$\|\xi_\varepsilon(x)\| \leq C_4(q_2 + q_{2,\alpha}^\varepsilon \alpha^{\beta-1}) \|\zeta_\alpha(x)\|_{C_n} + C_4(q_4 + q_{4,\varepsilon} \varepsilon) \|\xi_\varepsilon(x)\|_{C_n} + \varepsilon \|H_\varepsilon \nu\| + N_{2,1} \alpha^{\beta-2} + N_{4,1} \varepsilon, \quad 0 < N_{2,1}, N_{4,1} = const.$$

Усиливая эти неравенства, получим

$$\|\zeta_\alpha(x)\| \leq C_3(\tilde{q}_1 + q_{1,\alpha}^\varepsilon \alpha^{\beta-1} + q_{3,\varepsilon} \varepsilon) (\|\zeta_\alpha(x)\|_{C_n} + \|\xi_\varepsilon(x)\|_{C_n}) + \alpha \|H_\alpha w\| + N_{1,1} \alpha^{\beta-2} + N_{3,1} \varepsilon,$$

$$\|\xi_\varepsilon(x)\| \leq C_4(\tilde{q}_2 + q_{2,\alpha}^\varepsilon \alpha^{\beta-1} + q_{4,\varepsilon} \varepsilon) (\|\zeta_\alpha(x)\|_{C_n} + \|\xi_\varepsilon(x)\|_{C_n}) + \varepsilon \|H_\varepsilon \nu\| + N_{2,1} \alpha^{\beta-2} + N_{4,1} \varepsilon.$$

где $\tilde{q}_1 = \max(q_1, q_3)$, $\tilde{q}_2 = \max(q_2, q_4)$. Так как по условию $q_0 = C_3 \tilde{q}_1 + C_4 \tilde{q}_2 < 1$, то при значениях малых параметров α и ε таких, что

$$0 < \alpha < \alpha_1 = [(1 - q_0) / (2(q_{1,\alpha}^\varepsilon C_3 + q_{2,\alpha}^\varepsilon C_4))]^{\frac{1}{\beta-1}},$$

$$0 < \varepsilon < \varepsilon_1 = ((1 - q_1) / (2(q_{3,\varepsilon} C_3 + q_{4,\varepsilon} C_4)))$$

по равномерной метрике получим оценку

$$\|\zeta_\alpha(x)\|_{C_n} + \|\xi_\varepsilon(x)\|_{C_n} \leq (1 - \tilde{q}_0)^{-1} [\alpha \|H_\alpha w\|_{C_n} + \varepsilon \|H_\varepsilon \nu\|_{C_n} + (N_{2,1} + N_{1,1}) \alpha^{\beta-2} + (N_{3,1} + N_{4,1}) \varepsilon], \quad (24)$$

$$\tilde{q}_0 = C_3(\tilde{q}_1 + q_{1,\alpha}^\varepsilon \alpha^{\beta-1} + q_{3,\varepsilon} \varepsilon) + C_4(\tilde{q}_2 + q_{2,\alpha}^\varepsilon \alpha^{\beta-1} + q_{4,\varepsilon} \varepsilon) < 1.$$

Кроме того, в силу леммы из [4],

$$\alpha \|H_\alpha w\|_{C_n} \rightarrow 0, \quad \varepsilon \|H_\varepsilon \nu\|_{C_n} \rightarrow 0, \quad \alpha, \varepsilon \rightarrow 0.$$

Тогда существуют α_2, ε_2 из интервала $(0, 1)$, что для всех $0 < \alpha < \alpha_2, 0 < \varepsilon < \varepsilon_2$ выполняются неравенства

$$\alpha \|H_\alpha w\|_{C_n} + N_1 \alpha^{\beta-2} \leq (1 - \tilde{q}_0) r_3, \quad \varepsilon \|H_\varepsilon \nu\|_{C_n} + N_2 \varepsilon \leq (1 - \tilde{q}_0) r_4.$$

Пусть $\zeta_\alpha^0(x) \equiv 0$ и $\xi_\varepsilon^0(x) \equiv 0$. Тогда

$$\begin{aligned} \|(B[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon])(x)\|_{C_n} + \|(B_0[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon])(x)\|_{C_n} &\leq \|(B[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon])(x) - (B[\zeta_\alpha^0, \xi_\varepsilon^0])(x)\|_{C_n} + \\ + \|(B_0[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon])(x) - (B_0[\zeta_\alpha^0, \xi_\varepsilon^0])(x)\|_{C_n} &+ \|(B_0[\zeta_\alpha^0, \xi_\varepsilon^0])(x)\|_{C_n} + \|(B[\zeta_\alpha^0, \xi_\varepsilon^0])(x)\|_{C_n}. \end{aligned}$$

Поскольку

$$\|(B_0[\zeta_\alpha^0, \xi_\varepsilon^0])(x)\|_{C_n} \leq \alpha \|H_\alpha w\|_{C_n} + N_1 \alpha^{\beta-2}, \quad \|(B[\zeta_\alpha^0, \xi_\varepsilon^0])(x)\|_{C_n} \leq \varepsilon \|H_\varepsilon \nu\|_{C_n} + N_2 \varepsilon,$$

то $\|(B[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon])(x)\|_{C_n} + \|(B_0[\zeta_\alpha, \xi_\varepsilon])(x)\|_{C_n} \leq r_3 + r_4$.

Положим $\alpha_0 = \min(\alpha_1, \alpha_2)$, $\varepsilon_0 = \min(\varepsilon_1, \varepsilon_2)$. Тогда при любых $\alpha \in (0, \alpha_0)$ и $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$ для системы (23) реализуется принцип сжимающих отображений Банаха [6], т.е. система (23) имеет единственное непрерывное решение в паре (Ω_1, Ω_2) , где Ω_i – шар с центром в начале координат и радиусом $r_i, i = 1, 2$. Причем из оценки (24) вытекает равномерная сходимость

$$\zeta_\alpha(x) \rightarrow 0, \xi_\varepsilon(x) \rightarrow 0, \text{ при } \alpha, \varepsilon \rightarrow 0.$$

Из представления $\Pi_\varepsilon(x) = k_0 \varepsilon^\gamma G_\varepsilon(x) \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta)$ следует, что при $\gamma = 1$

$$u_\varepsilon(x) = k_0 G_\varepsilon(x) \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta) + \nu(x) + \xi_\varepsilon(x), \quad \text{если} \quad 0 < \gamma < 1,$$

$$\text{то } u_\varepsilon(x) = \frac{k_0}{\varepsilon^{1-\gamma}} G_\varepsilon(x) \exp(-\frac{1}{\varepsilon}(1-x)^\theta) + \nu(x) + \xi_\varepsilon(x).$$

Литература

1. Нахушев А.М. Обратные задачи для вырождающихся уравнений и интегральные уравнения Вольтерра третьего рода // Дифференц. уравнения. – 1974. – Т. 10. – № 1. – С. 100–111.
2. Омуров Т.Д. Методы регуляризации интегральных уравнений Вольтерра первого и третьего рода. – Бишкек: Илим, 2003. – 162 с.
3. Омуров Т.Д., Каракеев Т.Т. Обратная задача типа Гурса для нелинейного уравнения колебания с обратным течением времени // Вестн. КГНУ. Естествен.-техн. науки. – Бишкек, 1999. – Ч. 1. – С. 149–153.
4. Иманалиев М.И., Асанов А. Регуляризация, единственность и существование решения для интегральных уравнений Вольтерра первого рода // Исслед. по интегро-дифференц. уравнениям. – Фрунзе: Илим, 1988. – Вып. 21. – С. 3–38.
5. Демидович Б.П. Лекции по математической теории устойчивости. – М.: Наука, 1967. – 472 с.
6. Треногин В.А. Функциональный анализ. – М.: Наука, 1980. – 496 с.