

Применение метода дополнительного аргумента для построения численного решения нелинейного интегро-дифференциального уравнения типа Больцмана

Разработанный академиком М.И. Иманалиевым новый метод исследования нелинейных дифференцированных уравнений с частными производными первого порядка, который называется методом дополнительного аргумента, позволяет более эффективно и конкретно определять условия разрешимости уравнений 1-го порядка [3;4;5;6].

С помощью этого метода уравнения с частными производными преобразуются к интегральным уравнениям, где количество независимых переменных на одну больше.

В данной статье показано, что с помощью метода дополнительного аргумента можно находить численные решения для нелинейного интегро-дифференциального уравнения типа Больцмана [1,2]:

$$\frac{\partial z(v,t)}{\partial t} + a(v,t,z(v,t)) \frac{\partial z(v,t)}{\partial v} + b(v,t)z(v,t) = \int_{-\infty}^{\infty} K(v,v',t,z(v',t)) dv', \quad (1)$$

где $z(v,t)$ - неизвестная функция времени и скорости,

когда $v \in (-\infty; \infty)$ и $t \in [0; T]$,

описывающая распределение электронов в ионизированной среде.

Для уравнения (1) задается начальное условие:

$$z(v,0) = z_0(v) \quad (2)$$

где $z_0(v)$ - заданная функция.

Задачи такого типа появляются при переносе нейтронов через ядро ядерного реактора, при изучении убегающих электронов в ионизированной плазме, при вычислении проводимости постоянного тока в биологических мембранах и в теории полупроводников [1,2].

Численная реализация метода дополнительного аргумента не заменяет другие известные методы, а дополняет их. Так, в частности, применение этого метода несложно и позволяет получать приближенные решения сразу в исходных координатах. Применимость метода дополнительного аргумента для уравнений математической физики показана в [5]. В [7] на основе этого метода реализовано численное решение модельной задачи.

В соответствии с методом дополнительного аргумента для задачи (1)-(2) запишем расширенную характеристическую систему [8,9] :

$$\frac{d\eta(v,t,s)}{ds} = a(\eta(v,t,s),s,w(v,t,s)), \quad (3_1)$$

$$\frac{dw(v,t,s)}{ds} = -b(\eta(v,t,s),s)w(v,t,s) + \int_{-\infty}^{\infty} K(\eta(v,t,s),v',s,w(v',s,s))dv', \quad (3_2)$$

с условиями Коши:

$$\eta(v,t,s)|_{s=t} = v \quad (4)$$

$$w(v,t,0) = z_0(\eta(v,t,0)). \quad (5)$$

Решая (3₂) с учетом (5) получаем что система дифференциальных уравнений (3₁),(3₂) с данными Коши (4)-(5) эквивалентна системе интегральных уравнений:

$$\eta(v,t,s) = v - \int_s^t a(\eta(v,t,\rho),\rho,w(v,t,\rho)) d\rho,$$

$$w(v,t,s) = \exp\left(-\int_0^s b(\eta(v,t,\rho),\rho) d\rho\right) z_0\left(v - \int_0^t a(\eta(v,t,\rho),\rho,w(v,t,\rho)) d\rho\right) + \exp\left(-\int_0^s b(\eta(v,t,\rho),\rho) d\rho\right) \int_{0-\infty}^s \int_{0-\infty}^{\infty} K(\eta(v,t,\rho),v',\rho,w(v',\rho,\rho)) \exp\left(\int_0^\rho b(\eta(v,t,\xi),\xi) d\xi\right) dv' d\rho.$$

(6)

Для того чтобы искать решение в классе ограниченных функций, произведем замену:
 $\mu(v, t, s) = v - \eta(v, t, s)$.

Тогда система (6) примет вид:

$$\begin{aligned} \mu(v, t, s) &= \int_s^t a(v - \mu(v, t, \rho), \rho, w(v, t, \rho)) d\rho, \\ w(v, t, s) &= \exp\left(-\int_0^s b(v - \mu(v, t, \rho), \rho) d\rho\right) \times z_0\left(v - \int_0^t a(v - \mu(v, t, \rho), \rho, w(v, t, \rho)) d\rho\right) + \\ &+ \int_{0-\infty}^s \int_{-\infty}^{\infty} K(v - \mu(v, t, \rho), v', \rho, w(v', t, \rho)) \exp\left(\int_0^s b(v - \mu(v, t, \xi), \xi) d\xi\right) dv' d\rho. \end{aligned} \quad (7)$$

Эта система рассматривается при заданных функциях $a(v, t, z)$, $b(v, t)$, $K(v, v', t, z(v', t))$ в области $Q_T = \{(v, t, s) : -\infty < v < +\infty; 0 \leq s \leq t \leq T\}$.

Сделав замену в системе (7)

$$w(v, t, s) = y(v, t, s) \exp\left(-\int_0^s b(v - \mu(v, t, \rho), \rho) d\rho\right),$$

переходим к системе:

$$\begin{aligned} \mu(v, t, s) &= \int_s^t a\left(v - \mu(v, t, \rho), \rho, y(v, t, \rho) \exp\left(-\int_0^{\rho} b(v - \mu(v, t, \xi), \xi) d\xi\right)\right) d\rho, \\ y(v, t, s) &= z_0\left(v - \int_0^t a\left(v - \mu(v, t, \rho), \rho, y(v, t, \rho) \exp\left(-\int_0^{\rho} b(v - \mu(v, t, \xi), \xi) d\xi\right)\right) d\rho\right) + \\ &+ \int_{0-\infty}^s \int_{-\infty}^{\infty} K\left(v - \mu(v, t, \rho), v', \rho, y(v', t, \rho) \exp\left(-\int_0^{\rho} b(v - \mu(v, t, \xi), \xi) d\xi\right)\right) dv' d\rho \end{aligned} \quad (8)$$

Как обычно, при решении подобных задач искомые функции заменяем массивами, которые содержат значения функций в некоторой сеточной области. Мы используем равномерную сеточную область. Так как, неизвестные функции μ и y зависят от трех аргументов, то сеточную область получаем трехмерной.

Используем систему обозначений, принятую в алгоритмических языках, т.е. несколько слитно записанных букв и / или цифр обозначают переменную, а знак умножения записывается явно.

Для приближенного решения системы выберем интервал $[-Iv; Iv]$ вместо $\pm \infty$, где $Iv > 0$;

(нечетное) количество Nv узлов по v ,

количество Nt узлов по t ,

тогда шаги $dv = 2 * Iv / (Nv - 1)$; $dt = T / (Nt - 1)$;

$vr[i] = vi \cdot dv - Iv$.

Считаем, $\mu_i[vi, ti, si] \approx \mu(vr[i], ti \cdot dt, si \cdot dt)$,

$y_i[vi, ti, si] \approx y(vr[i], ti \cdot dt, si \cdot dt)$,

где v, i, t, s, i – индексы, соответствующие v, t, s .

Тогда систему (8) можно записать в виде:

$$\begin{aligned} \mu_i[vi, ti, si] &= dt \sum_{\rho=si}^{ti-1} a\left(vr[vi] - \mu_i[vi, ti, \rho], \rho, y_i[vi, ti, \rho]\right) \times \\ &\times \exp\left(-dt \sum_{\xi=0}^{\rho-1} b(vr[vi] - \mu_i[vi, ti, \xi], \xi)\right), \\ y_i[vi, ti, si] &= z_0\left(vr[vi] - dt \sum_{\rho=0}^{ti-1} a\left(vr[vi] - \mu_i[vi, ti, \rho], \rho, y_i[vi, ti, \rho]\right)\right) \times \end{aligned}$$

$$\times \exp \left(- dt \sum_{\xi i=0}^{\rho i-1} b(vr[v i]-\mu i[v i, t i, \xi i], \xi i) \right) \Bigg) +$$

$$+ dt \cdot dv \sum_{\rho i=0}^{s i-1} \sum_{v l i=0}^{N v-1} K(vr[v l i]-\mu i[v i, t i, \rho i], v l i, \rho i, y i[v l i, \rho i, \rho i]). \quad (9)$$

Все используемые в программе массивы трехмерны и имеют одинаковый размер – $N v \times N t \times N s$,

где $N v$ – количество шагов сеточной области по переменной v ,

$N t$ – количество шагов по t ,

$N s$ – количество шагов по s , причем $N s = N t$.

Для хранения последовательных значений функции $\mu(v, t, s)$ используем массив $mu[] [] []$, для функции $y(v, t, s)$ – массив $y[] [] []$.

Кроме того, используем несколько дополнительных массивов для хранения значений промежуточных вычислений. Такой подход улучшает читабельность программы и позволяет избежать нескольких дополнительных вычислений, а именно не приходится два раза рассчитывать интеграл от функции $a(\dots, \dots, \dots)$, который с разными пределами интегрирования присутствует в формуле для $\mu(v, t, s)$ и для $y(v, t, s)$. Для этого интеграла отводится массив $Integr_a[] [] []$. Также вводятся массивы: $Integr_b$ – для интеграла от функции $b(\dots, \dots)$,

$Integr_K[] [] []$ – для интеграла от функции $K(\dots, \dots, \dots, \dots)$.

Интегралы вычисляем как суммы по сеточным областям. Все интегралы считаются по индексам $v i, s i, t i$.

Очевидным кажется такой способ вычисления интеграла – осуществляется цикл по всем трем переменным $v i, s i, t i$, и в каждой итерации цикла происходит суммирование по переменной интегрирования.

Таким образом, для вычисления одинарного интеграла во всей области потребовалось бы четыре вложенных цикла, а для вычисления двойного интеграла (от функции K) – пять циклов. Это нерационально. Вместо этого была применяем другую методику. Во всех интегралах в этой задаче в пределах интегрирования присутствует переменная s или t . Поэтому, значения интеграла при s и при $s-1$ будут отличаться ровно на функцию интегрирования. Это позволяет осуществлять интегрирование непосредственно в цикле обхода сеточной области без дополнительного цикла интегрирования.

Интеграл от $a()$ – $Integr_a$ – суммируется по $t i$;

интеграл от $b()$ – $Integr_b$ – суммируется по $s i$;

интеграл от $K()$ – $Integr_K()$ – суммируется по $s i$ и по $v l i$.

Для вычисления по формулам (9) была составлена программа на языке Microsoft Visual C++ 6.0. Для визуализации результатов использовалось программное средство Mat Lab.

Были проведены расчеты для данных:

$$T = 0,3; I v = 5; N v = 81; N t = 20; K(v, v') = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \exp\left(-\frac{1}{2}(v - v')^2\right).$$

Количество итераций (последовательных приближений) – 10.

При помощи вычислительных экспериментов обнаружено явление расщепления максимума начального условия в решении интегро-дифференциальных уравнений типа Больцмана для следующих исходных данных:

$$\text{Пример 1. } z_0(v) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \exp(-v^2);$$

$$a(v, t, y) = \frac{\sin(\pi(t + 0,1 \ln(1 + v^2)))}{1 + 0,1 y^2}; b(v, t) = \frac{2 + v^2 + t^2}{1 + v^2 + t^2}. \quad (\text{см. рис.1}).$$

$$\text{Пример 2. } z_0(v) = v^2 \exp(-v^2);$$

$$a(v, t, y) = \frac{\sin(\pi(t + 0,1 \ln(1 + v^2)))}{1 + 0,1 y^2}; b(v, t) = \frac{2 + v^2 + t^2}{1 + v^2 + t^2}. \quad (\text{см.рис.2}).$$

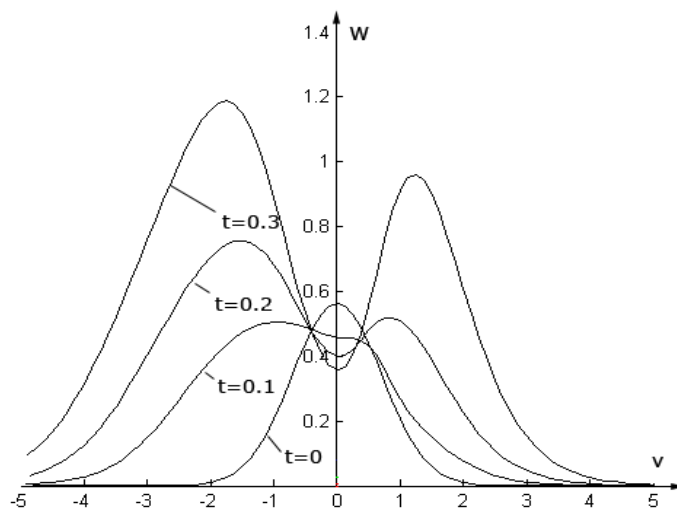
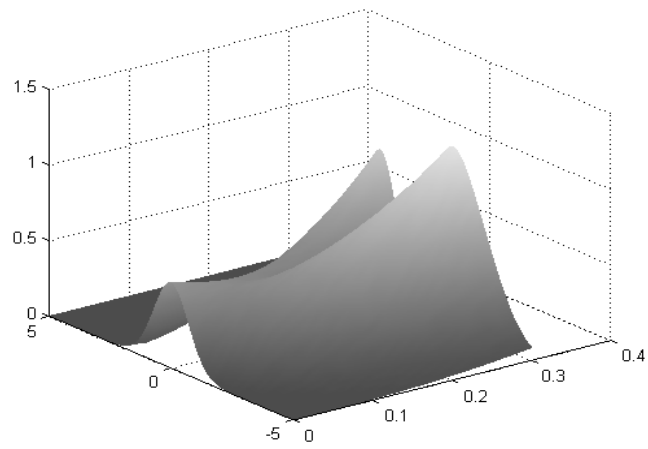
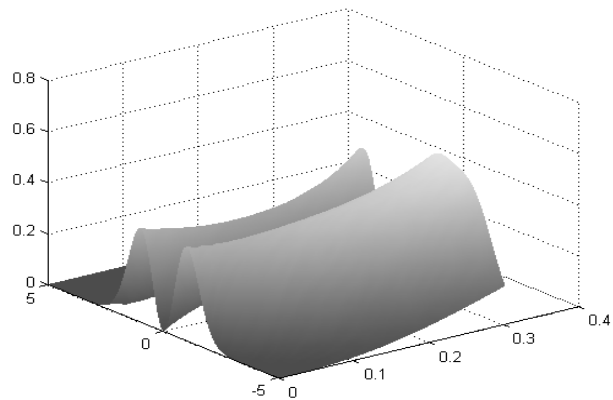


РИС.1. Иллюстрация к примеру 1.



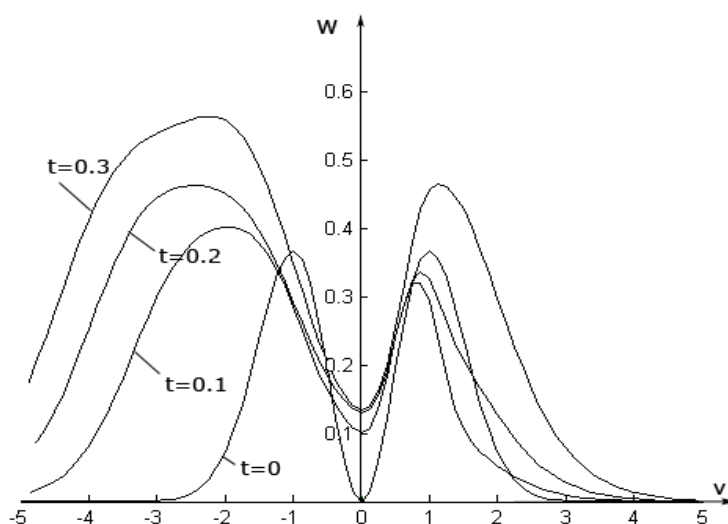


РИС.2. Иллюстрация к примеру 2.

Литература

1. Frazali G, Cornelis V.M. , Van der Mee and S.L. Pavari-Fontana. Conditions for μ in the kinetic theory of particle swarms.// J.Math. Phys., Vol.30, No.5, May 1989- nena
2. Lods B. On linear Kinetic equations involving unbounded cross-sections.// Math ds in the Applied Sciences, 2004; 27:1049-1075.
3. Иманалиев М.И., Алексеенко С.Н. К теории нелинейных интегро-дифференциальных уравнений в частных производных типа Уизема// Докл. АН, 1992. –Т.323, №3.-С 410-414.
4. Иманалиев М.И., Алексеенко С.Н. К теории систем нелинейных интегро-дифференциальных уравнений в частных производных типа Уизема //Докл. АН, 1992. –Т.325, № 6.-С.1111-1115.
5. Иманалиев М.И., Алексеенко С.Н. К теории нелинейных уравнений с дифференциальным оператором типа полной производной по времени//Докл. АН, 1993. –Т.329, № 5.- С. 543-546.
6. Иманалиев М.И., Алексеенко С.Н. К вопросу существования гладкого ограниченного решения для системы двух нелинейных дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка //Докл. РАН, 2001, -Т.379, № 1 – С. 16-21.
7. Панков П.С., Иманалиев Т.М., Кененбаева Г.М., Приближенное решение начальной задачи для нелинейных дифференциальных уравнений в частных производных методом дополнительного аргумента// Юбилейная научн. конф., посв. 50-летию развития математики в Академии наук Казахстана: тез. докл. - Алматы, 1995,-С.164.
8. Мураталиева В.Т. Определение условий существования ограниченного решения для квазилинейного упрощенного уравнения Больцмана // Исследования по интегро-дифференциальным уравнениям. - Бишкек: Илим, 2006. - Вып. 34. - С.55-64.
9. Мураталиева В.Т. Определение условий существования ограниченного решения для упрощенного уравнения Больцмана с нелинейным интегральным членом // Математический журнал. - Алматы, 2007. - Т.7, № 2(24). - С.66 - 71.