

## ОСОБЕННОСТИ ПЕРЕМЕЩЕНИЯ СРЕДНЕЙ ЗОНЫ СЕЧЕНИЯ ПРИ УПРУГОПЛАСТИЧЕСКОМ ИЗГИБЕ

А.М. Токтосунов

Рассмотрены вопросы аналитического определения перемещений при изгибе конструкций из материалов с различной деформативностью на растяжение и сжатие, когда происходит разгрузка средней зоны сечения.

*Ключевые слова:* изгиб; упругопластичность; средняя зона; разгрузка; перемещение.

Экспериментальными и теоретическими исследованиями конструкций из материалов с различными нелинейными деформативными свойствами на растяжение и сжатие установлено [1–4], что при изгибе нейтральная ось сечения постепенно смещается от центра тяжести в сторону одной из граней, а в средней зоне продольные фибры после первоначального сжатия разгружаются. Это вызывает внутреннюю статистическую неопределенность сечения, так как напряженно-деформированное состояние необходимо определять не только в сжатой и растянутой зонах, но и в зоне разгрузки. Раскрыть статистическую неопределенность можно только на основе более совершенной, по сравнению с ныне существующей, расчетной модели деформирования сечения. Попытки разработать такую модель [1, 2, 4] пока не увенчались успехом.

Для совершенствования расчетной модели предварительно необходимо исследовать вопросы перемещения сечения со смещением нейтральной оси и разгрузкой фибр средней зоны. На рис.1 показан процесс такого перемещения при возрастающем значении изгибающего момента  $M_i$  ( $i=1,2,\dots,m$ ) и геометрических допущениях о плоскости сечения и несжимаемости продольных фибр. Процесс имеет следующие особенности:

1) при действии момента  $M_i$  сечение поворачивается относительно начального положения на угол  $\varphi_i$  вокруг оси  $\bar{O}_i$ , а при его приращении на  $\Delta M$  – относительно  $i$ -го деформированного положения на угол  $\Delta\varphi_i$ , вокруг оси  $C_i$ , более удаленной от центра тяжести;

2) оси поворотов  $\bar{O}_i$  и  $C_i$  являются нейтральными в соответствии с полными перемещениями  $u_i$  и его приращениями  $\Delta u_i$ . Перемещение фибры в уровне оси  $\bar{O}_i$  принимает нулевое значение по-

сле первоначального сжатия и затем полного погашения его перемещением разгрузки. Перемещение фибры в уровне оси  $C_i$  не равно нулю, а соответствует предельному перемещению сжатия  $u_i$ , при достижении которого начинается разгрузка;

3) с увеличением момента  $M_i$  от нуля до конечного значения  $M_m$  оси  $\bar{O}_i$  и  $C_i$  постепенно смещаются от центра тяжести сечения в сторону одной из граней (для определенности направление смещений принято в сторону сжатой грани). Эти смещения относительно произвольной точки  $A$  равны (рис. 2 а, б):

$$r = u / \varphi, \quad \rho = \Delta u / \Delta \varphi, \quad (1)$$

где  $u$  и  $\varphi$  – соответственно, перемещение точки  $A$  и угол поворота сечения;

4) зона разгрузки  $OC_m$  зависит от величины изгибающего момента  $M_m$  и определяется положением оси  $C_m$  относительно центра тяжести сечения. Она состоит из двух участков (рис. 2 а, б). На первом участке  $O\bar{O}_m$  сечение растягивается только после первоначального сжатия и затем полной разгрузки. На втором участке  $\bar{O}_m C_m$  сечение после частичной разгрузки остается сжатым.

Бесконечно малому приращению изгибающего момента  $dM$  соответствует бесконечно малое приращение угла поворота  $d\varphi$ . При увеличении момента ось  $C_i$ , центр мгновенного поворота сечения, постепенно смещаясь, опишет кривую  $OC_m$  (рис. 2 а). Сечение в каждом  $i$ -ом положении имеет с кривой только одну общую точку  $C_i$  и, следовательно, является её касательной. Такое перемещение сечения аналогично качению прямой без скольжения по кривой, которая в дифференциальной геометрии называется эволютой [5]. При качении сечения по эволюте произвольная точка  $A$  опишет криволинейную траекторию  $AA$  (рис. 2 в), называемую эволь-

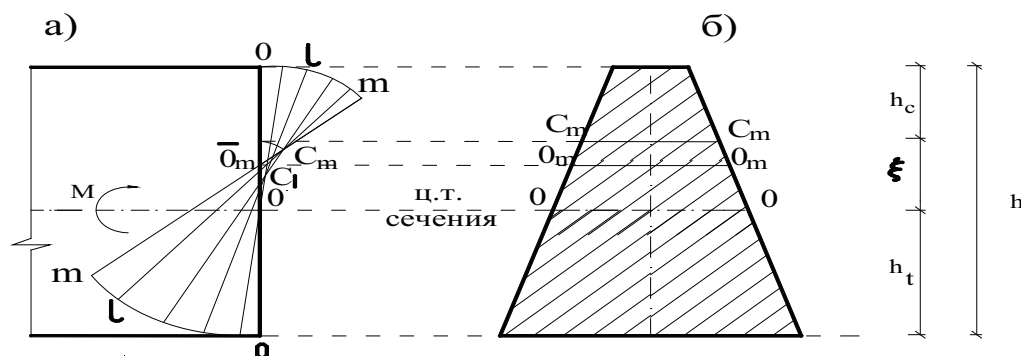


Рис. 1. Перемещение сечения при перегибе:  
а – схема перемещения; б – сечения.

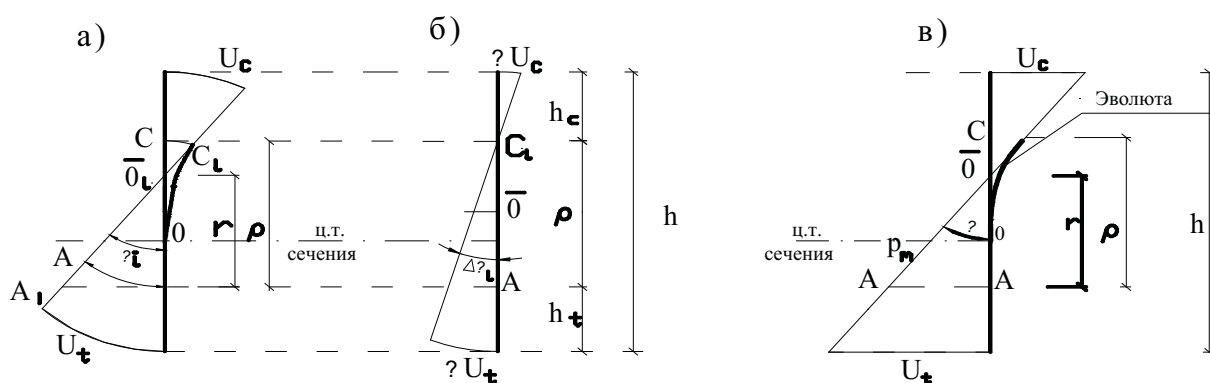


Рис. 2. Положение нейтральных осей:  
а – полных перемещений; б – приращения перемещений; в – расчетная схема.

вентой [5]. Эволюта образуется перемещением центров кривизны эвольвенты. Поэтому, расстояние  $\rho$  от точки касания сечения с эволютой до точки А равно радиусу кривизны эвольвенты этой точки, вычисляемому по второй формуле из (1). При переходе к дифференцированию она примет вид

$$\rho = \frac{du}{d\phi} \quad (2)$$

По свойству эволюты и эвольвенты радиус кривизны  $\rho$  точки А отличается от дуги эволюты  $OC_m$  на постоянную, равную расстоянию от этой точки до центра тяжести сечения. Следовательно, высота зоны разгрузки равна радиусу кривизны эвольвенты, описываемой точкой А, расположенной в центре тяжести сечения.

Перемещение точки А можно определить как по уравнению эвольвенты, описывающей траекторию движения этой точки при увеличении момента, так и по первой формуле из (1):

$$u = r \phi \quad (3)$$

При малых значениях угла ( $\phi = \text{tg}\phi$ ) это уравнение можно записать в виде

$$u = r \text{tg}\phi.$$

Но  $r \text{tg}\phi$  – это отрезок прямой  $AA_1$  (рис. 2 а), расположенный нормально к начальному положению сечения. Поэтому, при малых углах  $\phi$ , вместо схемы рис. 2 а можно применять схему, показанную на рис. 2 в. Она отличается от общепринятой схемы упругого расчета наличием эволюты, которая представляет кривую разгрузки средней зоны сечения.

В соответствии с принятой расчетной схемой, перемещение  $u$  точки А определяется через перемещение точки касания сечения с эволютой (рис. 2 в)

$$u = \rho \phi - u_m \quad (4)$$

При известном уравнении эволюты угол поворота сечения

$$\phi = \text{tg} \phi = \frac{du_m}{d\rho} \quad (5)$$

тогда уравнение (4) запишется в виде

$$u = \rho \frac{du_m}{dl} - u_m. \quad (6)$$

Перемещение точки  $u_m$  сечение касается эволюты и определяется из (4) через перемещение  $u$  точки  $A$

$$u_m = \varphi l - u,$$

или с учетом (3)

$$u_m = \varphi \frac{du}{d\phi} - u. \quad (7)$$

Производная (5) по  $\rho$  равна кривизне эволюты

$$K = \frac{d\phi}{d\rho} = \frac{d^2 u_m}{d\rho^2}, \quad (8)$$

а производная (2) по  $\phi$  равна радиусу кривизны эволюты

$$R = \frac{d\rho}{d\phi} = \frac{d^2 u}{d\phi^2}. \quad (9)$$

Из (8) и (9) следует

$$\frac{d^2 u_m}{dl^2} = \frac{1}{\frac{d^2 u}{d\phi^2}}. \quad (10)$$

Уравнения (2), (5), (6), (7) и (10) представляют формулы преобразования Лежандра [7], позволяющие переменные эволюты  $u_m$ ,  $\rho$ ,  $\frac{du_m}{d\rho}$ ,

$\frac{d^2 u_m}{d\rho^2}$  определять через переменные эвольвенты  $u$ ,  $\phi$ ,  $\frac{du}{d\phi}$ ,  $\frac{d^2 u}{d\phi^2}$  и наоборот.

На основании изложенного можно заключить следующее. Перемещение сечения при изгибе конструкций из материалов с различными упругопластическими свойствами при растяжении и сжатии необходимо рассматривать не как простой поворот относительно смещающейся нейтральной оси  $\bar{O}$ , а как процесс качения его по эволюте, представляющий кривую разгрузки средней зоны сечения. При этом эвольвенты этой эволюты определяют траекторию перемещения точек сжатой и растянутой зон. Предлагаемая расчетная схема позволяет переменные эвольвенты определять через переменные эвольвенты и наоборот по формулам преобразования Лежандра.

#### Литература

1. Амбарцумян С.А. Разномодульная теория упругости. М., 1988. 317 с.
2. Воронок И.С. О положении осей вращения сечения в изгибаемых элементах. Строительные конструкции. Киев, 1978. С. 18–23.
3. Лукаш П.А. Основы нелинейной строительной механики. М., 1978. С. 62–85.
4. Мурашев В.И. Трещиностойкость, жесткость и прочность железобетона. М., 1950. 128 с.
5. Фихтенгольц Г.М. Курс дифференциального и интегрального исчисления // Наука, М., 1969. Т. 1. С. 578–586.