



ОБ ОДНОЙ ОБРАТНОЙ ЗАДАЧЕ ДЛЯ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

СУЛАЙМАНОВ Б. Э., ТОЛОГОНОВ К.Т., ТОКТОГУЛОВА А.Ш.

КГТУ им. И. Раззакова

izvestiya@ktu.aknet.kg

В данной работе рассматривается обратная задача для нелинейных интегро-дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка. Установлено условие разрешимости обратной задачи. Доказана теорема существования и единственности обратных задач для нелинейных интегро-дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка.

В работе [1] методом дополнительного аргумента исследована прямая задача для систем нелинейных интегро-дифференциальных уравнений в частных производных типа Уизема, а в [2-3] тем же методом исследованы обратные задачи для дифференциальных уравнений. В данной работе изучаются вопрос существования и единственности решения обратной задачи (1)-(3) для интегро-дифференциальных уравнений. Показано эквивалентность обратной задачи (1)-(3) к системе интегральных уравнений.

Рассмотрим обратную задачу:

$$u_t(t, x) + u(t, x)u_x(t, x) + \int_0^t K(\xi) a(\xi, u(t, x)) d\xi = f(t, x), \quad x \in R, t \in [0, T], \quad (1)$$

$$u(0, x) = \varphi(x), \quad x \in R, \quad (2) \quad u(t, x_0) = g(t), \quad 0 \leq t \leq T, \quad (3)$$

где $a(t, u)$, $f(t, x)$, $\varphi(x)$, $g(t)$ - известные, а $u(t, x)$, $K(t)$ - неизвестные функции. Выполняется условие согласования $g(0) = \varphi(x_0)$. (4)

Предположим выполнение следующих условий:

1) $g(t) \in C^2[0, T]$, $\varphi(x) \in \bar{C}^3(R)$, $a(t, u) \in C^{0.3}(Q_T)$, $f(t, x) \in \bar{C}^{0.3}(G)$, причём существуют такие конечные числа L, M, A, F , что

$$\max \left\{ \sup_{0 \leq t \leq T} |g(t)|, \sup_{0 \leq t \leq T} |g'(t)|, \sup_{0 \leq t \leq T} |g''(t)| \right\} = M, \quad \max \left\{ \sup_{x \in R} |\varphi(t)|, \sup_{x \in R} |\varphi'(t)|, \sup_{x \in R} |\varphi''(t)| \right\} = L,$$

$$\max \left\{ \sup_{Q_T} |a(t, u)|, \sup_{Q_T} |a_u(t, u)|, \sup_{Q_T} |a_{uu}(t, u)| \right\} = A,$$

$$\max \left\{ \sup_G |f(t, x)|, \sup_G |f_x(t, x)|, \sup_G |f_{xx}(t, x)| \right\} = F,$$

2) функции $\varphi''(x)$, $f_{xx}(t, x)$, удовлетворяют условию Липшица по переменным x с теми же соответственно константами L, F , а функция $a_{uu}(t, u)$ удовлетворяет условию Липшица по u с константой A , где $Q_T = \{(t, u): 0 \leq t \leq T, -N \leq u \leq N\}$, N - конечная постоянная которая определяется ниже,

3) $a(t, g(t)) \geq \alpha > 0$ при всех $t \in [0, T]$.

В (1) заменяя t на ρ , x на $p(\rho, t, x)$, где $p(\rho, t, x) = x - \int_\rho^t u(\tau, p(\tau, t, x)) d\tau$, $p(t, t, x) = x$,

$p_\rho(\rho, t, x) = u(\rho, p(\rho, t, x))$, и интегрируя по ρ от 0 до s , получим:

$$\begin{aligned} u(s, p(s, t, x)) &= \varphi(x - \int_0^t u(\tau, p(\tau, t, x)) d\tau) - \int_0^s f(\rho, x - \int_\rho^t u(\tau, p(\tau, t, x)) d\tau) d\rho - \\ &- \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a(\xi, u(\rho, p(\rho, t, x))) d\xi d\rho. \end{aligned} \quad (5)$$

В уравнении (5), полагая $u(s, p(s, t, x)) \equiv w(s, t, x)$, получим:

$$w(s, t, x) = \varphi(x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) + \int_0^s f(\rho, x - \int_\rho^t w(\tau, x, t) d\tau) d\rho - \\ - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a(\xi, w(\rho, t, x)) d\xi d\rho. \quad (6)$$

В уравнении (6), полагая $s=t$, получим:

$$u(t, x) = \varphi(x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) + \int_0^s f(\rho, x - \int_\rho^t w(\tau, t, x) d\tau) d\rho - \\ - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a(\xi, w(\rho, t, x)) d\xi d\rho. \quad (7)$$

В уравнении (7), полагая $x=x_0$ и, взяв производную по t , имеем:

$$g'(t) = -\varphi'(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g(t) + \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] + f(t, x_0) - \\ - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_x(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_t(\rho, t, x_0) d\xi d\rho - \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi - \\ - \int_0^t f_x(\rho, x_0 - \int_\rho^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g(t) + \int_\rho^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] d\rho. \quad (8)$$

В (6), полагая $x=x_0$, берем производную по t , затем, полагая $s=t$, имеем:

$$w_t(t, t, x_0) = -\varphi'(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g(t) + \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] + f(t, x_0) - \\ - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_x(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_t(\rho, t, x_0) d\xi d\rho - \int_0^t f_x(\rho, x_0 - \\ - \int_\rho^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g(t) + \int_\rho^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] d\rho. \quad (9)$$

Из уравнений (8), (9) следует:

$$w_t(t, t, x_0) = g'(t) - f(t, x_0) + \int_0^t K(\xi) a_x(\xi, g(t)) d\xi. \quad (10)$$

В уравнении (8), взяв производную по t , имеем:

$$g''(t) = -\varphi''(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g^2(t) + 2g(t) \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] + \left\{ \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau \right\}^2 - \\ - \varphi'(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [2g'(t) + f(t, x_0) + \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi - \int_0^t w_{tt}(\tau, t, x_0) d\tau] + \\ + f_t(t, x_0) - \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) w(\tau, t, x_0) d\xi - \int_0^t \int_0^\rho K(\xi) a_{uu}(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_t^2(\rho, t, x_0) d\xi d\rho - \\ - \int_0^t \int_0^\rho K(\xi) a_u(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_{tt}(\rho, t, x_0) d\xi d\rho - \int_0^t K(\xi) a_u(\xi, g(t)) g'(t) d\xi - K(t) a(t, g(t)) + \\ + \int_0^t f_{xx}(\rho, x_0 - \int_\rho^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g^2(t) + 2g(t) \int_\rho^t w_t(\tau, t, x) d\tau + \left\{ \int_\rho^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau \right\}^2] d\rho - \\ - \int_0^t f_x(\rho, x_0 - \int_\rho^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [2g'(t) + f(t, x_0) + \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi +$$

$$+ \int_{\rho}^t w_{tt}(\tau, t, x_0) d\tau] d\rho - f_x(t, x_0) g(t). \quad (11)$$

Уравнение (11) разрешая относительно $K(t)$, имеем:

$$\begin{aligned} K(t) = & \frac{1}{a(t, g(t))} \left\{ \varphi''(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) \left[g^2(t) + 2g(t) \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau + \right. \right. \\ & + \left. \left. \left\{ \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau \right\}^2 \right] - \varphi'(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [2g'(t) - f(t, x_0) + \right. \\ & + \left. \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi + \int_0^t w_{tt}(\tau, t, x_0) d\tau \right] + f_t(t, x_0) + g''(t) - \\ & - \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) w_t(t, t, x_0) d\xi - \int_0^t \int_0^{\rho} K(\xi) a_{uu}(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_t^2(\rho, t, x_0) d\xi d\rho - \\ & - \int_0^t f_x(\rho, x_0 - \int_{\rho}^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [2g'(t) - f(t, x_0) + \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi + \\ & + \int_0^t w_{tt}(\tau, t, x_0) d\tau] d\rho - f_x(t, x_0) g(t) - g'(t) - \int_0^t K(\xi) a_u(\xi, g(t)) g'(t) d\xi + \\ & + \int_0^t f_{xx}(\rho, x_0 - \int_{\rho}^t w(\tau, t, x_0) d\tau) \left[g^2(t) + 2g(t) \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau + \right. \\ & + \left. \left. \left\{ \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau \right\}^2 \right] d\rho + f_t(t, x_0) - \int_0^t \int_0^{\rho} K(\xi) a_{uu}(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_{tt}(\rho, t, x_0) d\xi d\rho \right\}. \end{aligned} \quad (12)$$

В уравнении (6), полагая $x=x_0$, имеем:

$$w(s, t, x_0) = \varphi(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) + \int_0^s f(\rho, x_0 - \int_{\rho}^t w(\tau, t, x_0) d\tau) d\rho - \int_0^s \int_0^{\rho} K(\xi) a(\xi, w(\rho, t, x_0)) d\xi d\rho. \quad (13)$$

В уравнении (13), берем дважды производную по t , и имеем:

$$\begin{aligned} w_t(s, t, x_0) = & -\varphi'(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g(t) + \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] - \\ & - \int_0^s \int_0^{\rho} K(\xi) a_x(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_t(\rho, t, x_0) d\xi d\rho - \\ & - \int_0^t f_x(\rho, x_0 - \int_{\rho}^t w(\tau, t, x_0) d\tau) [g(t) + \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau] d\rho, \end{aligned} \quad (14)$$

$$\begin{aligned}
 w_{tt}(s, t, x) = & \varphi''(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) \left[g^2(t) + 2g(t) \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau + \left\{ \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau \right\}^2 \right] - \\
 & - \varphi'(x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) \left[2g'(t) - f(t, x_0) + \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi + \int_0^t w_{tt}(\tau, t, x_0) d\tau \right] + \\
 & + \int_0^t f_{xx}(\rho, x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) \left[g^2(t) + 2g(t) \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau + \left\{ \int_0^t w_t(\tau, t, x_0) d\tau \right\}^2 \right] d\rho - \\
 & - \int_0^t f_x(\rho, x_0 - \int_0^t w(\tau, t, x_0) d\tau) \left[2g'(t) - f(t, x_0) + \int_0^t K(\xi) a(\xi, g(t)) d\xi + \int_0^t w_{tt}(\tau, t, x_0) d\tau \right] - \\
 & - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_{uu}(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_t^2(\rho, t, x) d\xi d\rho - \\
 & - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_u(\xi, w(\rho, t, x_0)) w_{tt}(\rho, t, x) d\xi d\rho. \quad (15)
 \end{aligned}$$

Система уравнений (6), (7), (9), (12), (13), (14), (15), определяет замкнутую систему для нахождения неизвестных функций $w(s, t, x)$, $u(t, x)$, $w_t(t, t, x_0)$, $K(t)$, $w(s, t, x_0)$, $w_t(s, t, x_0)$, $w_{tt}(s, t, x_0)$.

Теорема. Если выполняются условия 1), 2), 3), (4), то найдется $T > 0$ такое, что обратная задача, (1) - (3) имеет единственное решение $\{u(t, x), K(t)\}$ из класса $\overline{C}^{1,1}([0, T] \times R) \times C[0, T]$.

Доказательство теоремы следует из следующих трёх лемм.

Лемма 1. Существует и явно определяется из исходных данных величина $T > 0$ такая, что при выполнении условий 1), 2), 3), (4), система нелинейных интегральных уравнений (6), (7), (9), (12), (13), (14), (15) имеет единственное ограниченное решение.

Доказательство леммы производится методом последовательных приближений.

В уравнениях (6), (7), взяв производные по t , x , получим:

$$\begin{aligned}
 w_t(s, t, x) = & \varphi'(x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \left[w(t, t, x) + \int_0^t w_t(\tau, t, x) d\tau \right] - \int_0^s f_x(\rho, x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \times \\
 & \times \left[w(t, t, x) + \int_0^t w_t(\tau, t, x) d\tau \right] d\rho - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_u(\xi, w(\rho, t, x)) w_t(\rho, t, x) d\xi d\rho, \quad (19)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 w_x(s, t, x) = & \varphi'(x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \left[1 - \int_0^t w_x(\tau, t, x) d\tau \right] + \int_0^s f_x(\rho, x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \times \\
 & \times \left[1 - \int_0^t w_x(\tau, t, x) d\tau \right] d\rho - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_{xx}(\xi, w(\rho, t, x)) w_x(\rho, t, x) d\xi d\rho. \quad (20)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 u_t(t, x) = & -\varphi'(x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \left[u(t, x) + \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau \right] - \\
 & - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_u(\xi, w(\rho, t, x)) w_t(\rho, t, x) d\xi d\rho - \quad (21)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & - \int_0^t K(\xi) a(\xi, u(t, x)) d\xi + f(t, x) - \int_0^s f_x(\rho, x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \left[u(t, x) + \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau \right] d\rho, \\
 u_x(t, x) = & \varphi'(x - \int_0^t w(\tau, t, x) d\tau) \left[1 - \int_0^t w_x(\tau, t, x) d\tau \right] - \int_0^s \int_0^\rho K(\xi) a_u(\xi, w(\rho, t, x)) w_x(\rho, t, x) d\xi d\rho +
 \end{aligned}$$



$$+ \int_0^t f_x(\rho, x - \int_\rho^t w(\tau, t, x) d\tau) \left[1 - \int_\rho^t w_x(\tau, t, x) d\tau \right] d\rho, \quad (22)$$

причем $|K(t)| \leq 2S$, $|w(s, t, x)| \leq 2S$, $|u(t, x)| \leq N \leq 2S$, $N = L + FT + 2AST^2$.

Систему нелинейных интегральных уравнений (19), (20), (21), (22), запишем в следующем виде:

$$W(s, t, x) = DW(s, t, x), \quad (23)$$

где $W(s, t, x) = \{w_i(s, t, x), w_x(s, t, x), u_i(t, x), u_x(t, x)\}$, $D = \{D_1, D_2, D_3, D_4\}$. Оператор D действует по правилу $DW(s, t, x) = \{D_1 W(s, t, x), D_2 W(s, t, x), D_3 W(s, t, x), D_4 W(s, t, x)\}$. Операторы D_i соответственно определяются в виде уравнений (19), (20), (21), (22).

Введем пространство $Y = \overline{C}(Q) \times \overline{C}(Q) \times \overline{C}(G) \times \overline{C}(G)$.

Для любого элемента $W(s, t, x) \in Y$ вводим норму:

$$\|W(s, t, x)\|_Y = \sup_Q |w_i(s, t, x)| + \sup_Q |w_x(s, t, x)| + \sup_G |u_i(t, x)| + \sup_G |u_x(t, x)|.$$

Лемма 2. Существует и явно определяется из исходных данных величина $T > 0$ такая, что при выполнении условий 1), 2), 3), (4), система нелинейных интегральных уравнений (19), (20), (21), (22) имеет единственное ограниченное решение.

Доказательство леммы 2 аналогично доказательству леммы 1.

Лемма 3. Если вектор-функция $V(s, t, x)$ - решение системы (6), (7), (9), (12), (13), (14), (15), то функции $u(t, x)$, $K(t)$ удовлетворяют задаче (1) - (3), и наоборот.

Лемма доказывается методом последовательных приближений.

Литература

1. Иманалиев М.И., Алексеенко С.Н. К теории системы нелинейных интегро- дифференциальных уравнений в частных производных типа Уизема // ДАН.-1992. №6. С. 1111-1115.
2. Асанов А., Сулайманов Б. Э. Нелинейная обратная задача для дифференциальных уравнений типа Уизема// Вестник КГНУ, 2001. Вып.5. С. 102-106.
3. Асанов А., Сулайманов Б. Э. Обратная задача для нелинейных дифференциальных уравнений с частными производными первого порядка// Труды международной конференции «Современной технологии и управление качеством в образовании, науке и производстве: опыт адаптации и внедрения». Вестник КТУ им. И. Раззакова, – Б., 2001. №5. С. 221-225.

