

**АЛГОРИТМ РАСЧЕТА ПОЛУБЕСКОНЕЧНОЙ БАЛКИ НА
ДВУХПАРАМЕТРИЧЕСКОМ УПРУГОМ ОСНОВАНИИ С УЧАСТКОМ БЕЗ
ОСНОВАНИЯ НА УДАЛЕНИИ ОТ КРАЯ ПОД БАЛКОЙ**

Маруфий Адилжан Таджимухамедович, д.т.н., профессор кафедры “Прикладная механика” Ошского технологического университета им. М.М. Адышева, Кыргызстан, 723500, г.Ош, e-mail: oshtu-marufi@rambler.ru

Эгенбердиева Акмарал Аширбековна, старший преподаватель кафедры “Прикладная механика” Ошского технологического университета им. М.М. Адышева, Кыргызстан, 723500, г.Ош, e-mail: lady.mary.10@mail.ru

Аннотация. В данной статье получено точное аналитическое решение задачи изгиба полубесконечной балки на двухпараметрическом упругом основании с учетом неполного контакта с основанием в виде траншеи, расположенной на удалении от края полубесконечной балки методом обобщенных решений с использованием интегральных преобразований Фурье.

Ключевые слова: метод обобщенных решений, преобразование Фурье, упругое основание, изгиб

THE ALGORITHM FOR CALCULATION OF A SEMI-INFINITE BEAM ON A TWO-PARAMETRIC ELASTIC BASE WITH A SLOT WITHOUT A BASIS ON DELETION FROM THE EDGE UNDER THE BEAM

Marufi Adiljan Tadjimuhamedovich, doctor of technical sciences, professor of the Department "Applied Mechanics" Osh Technological University named after M.M.Adysheva, Kyrgyz Republic, 723500, Osh, e-mail: oshtu-marufi@rambler.ru

Egenberdieva Akmaral Ashirbekovna, Senior Lecturer of the Department "Applied Mechanics" Osh Technological University named after M.M.Adysheva, Kyrgyz Republic, 723500, Osh, e-mail: lady.mary.10@mail.ru

Abstract. This article discusses the exact analytical solution of the bending problem of a semi-infinite beam on a two-parameter elastic base with regard to incomplete contact with the base in the form of a trench located at a distance from the edge of the semi-infinite beam by the method of generalized solutions using Fourier integral transforms.

Keywords: generalized solution method, Fourier transform, elastic base, bend

Введение

При проектировании ленточных фундаментов зданий и сооружений, опирающихся на грунт в виде лессовых отложений, необходимо учитывать, что под плитой при замачивании этих просадочных грунтов может образоваться провал (неполный контакт основания), подобное явление может произойти в известняках при больших откачках из них воды. Расположение отверстия (неполного контакта) в основании может быть в различных местах конструкций фундаментов: в центре, вблизи края.

Цель исследования

Получение точного аналитического решения задачи об изгибе полубесконечной балки на двухпараметрическом упругом основании с учетом неполного контакта с основанием в виде траншеи, расположенной на удалении от края полубесконечной балки.

Метод исследования

Для получения точного аналитического решения использован метод обобщенных решений с применением интегральных преобразований Фурье.

Рассмотрим задачу изгиба полубесконечной балки, лежащей на двухпараметрическом упругом основании с учетом неполного контакта с основанием в виде траншеи, расположенной под балкой шириной $2a$ на удлинении b от края полубесконечной балки (рис. 1).

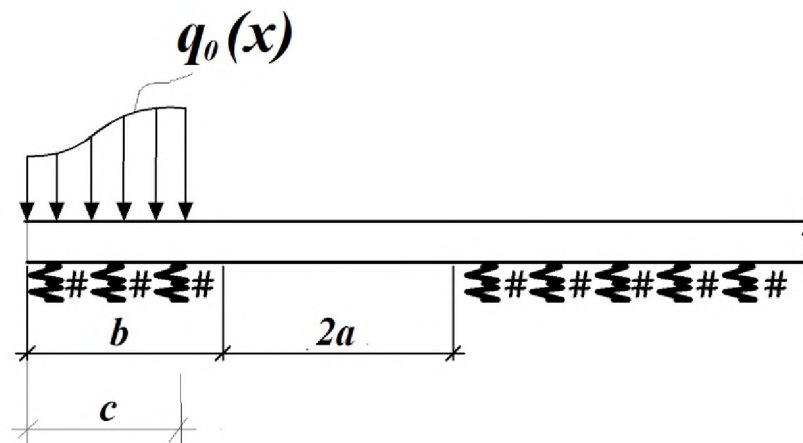


Рисунок 1. Полубесконечная балка на двухпараметрическом упругом основании с учетом неполного контакта с основанием в виде траншеи, расположенной на удалении b от края полубесконечной балки

Дифференциальное уравнение изгиба балки в безразмерных координатах и функциях имеет следующий вид [1,3,4,6]:

$$\frac{d^4W(x)}{dx^4} - 2r^2 \frac{d^2W(x)}{dx^2} + s^4W(x)\theta(b-x) + s^4W(x)\theta(x-b-2a) = q_0(x) \tag{1}$$

На левом конце балки при $x = 0$ следует удовлетворить граничным условиям:

$$L_i W(x) = 0 \quad (i=1,2) \tag{2}$$

Для наиболее распространённого на практике свободного опирания конца балки:

$$L_1 = -\frac{d^2}{dx^2}; \quad L_2 = -\frac{d^3}{dx^3} \tag{3}$$

Решение уравнения (1) можно получить, используя метод обобщенных решений [6,7], согласно которому следует продлить функцию прогибов от края балки до ∞ , т.е.

$(-\infty \leq x \leq +\infty)$, а в правую часть уравнения наряду с заданной внешней нагрузкой $q_0(x)$ вводятся дополнительные функции

$$q_i(x) = A_i L_i \delta(x) \quad (4)$$

Здесь $\delta(x)$ - дельта функция,

L_i - оператор граничных условий из (3),

A_i - неизвестные пока коэффициенты.

Если на балку действует вертикальная нагрузка, то на дополнительной части при $(-\infty \leq x \leq +0)$ можно предположить нагрузку, симметричную заданной. В этом случае второе граничное условие будет удовлетворяться автоматически и в правую часть уравнения (1) достаточно будет ввести одну функцию $q_1(x)$.

Таким образом, правая часть уравнения (1) будет иметь вид:

$$q(x) = q_0(x) + q_1(x) \quad (5)$$

Для решения дифференциального уравнения (1), применим косинус-преобразование Фурье. В результате получим трансформанту Фурье прогиба балки в следующем виде [5,7]:

$$W(\lambda) = \frac{Q_0(\lambda) + Q_1(\lambda)}{\lambda^4 + 4} + 4 \int_b^{b+2a} W(x) \cos \lambda x dx \quad (6)$$

Здесь функции $W(\lambda)$ и $Q_0(\lambda)$ представляют собой трансформанту Фурье функций $W(x)$ и $q_0(x)$.

Применим к равенству (6) обратное косинус-преобразование Фурье, получим интегральное уравнение, из которого можно определить функцию прогиба балки:

$$W(x) = W_\infty(x) + \int_b^{b+2a} W(t) K(x,t) dt - A_1 \frac{1}{2} \psi_{2<}(x) \quad (7)$$

В формуле (7) $W_\infty(x)$ - прогиб в бесконечной балке, условно полностью лежащей на упругом двухпараметрическом основании и загруженной нагрузкой на заданной и дополнительной частях балки.

Ядро этого уравнения $K(x,t)$ определяется из зависимостей [2]. В уравнение (7) входит ещё одно слагаемое с неизвестным коэффициентом A_1 . Для его определения можно использовать граничное условие на левом конце балки.

Перейдем к решению интегрального уравнения (7).

Рассмотрим сначала участок балки на котором $(0 \leq x \leq b)$. Подставив соответствующее значение ядра $K(x,t)$ в формулу (7), перепишем её в виде:

$$W(x) = W_\infty(x) + \sum_{i=1}^2 C_{i<} \phi_{i<}(x) - A_1 \frac{1}{2} \psi_{2<}(x) \quad (8)$$

$$\text{Здесь } C_{i<} = \int_0^{b+2a} W(t) \psi_{i<}(t) dt$$

Определим неизвестный коэффициент A_1 . Для этого, как уже упоминалось, используем граничное условие на левом конце балки:

$$W''(0) = 0$$

Продифференцируем дважды уравнение (8), с учетом значения функций $\phi_{i<}''(0)$ и $\psi_{i<}''(0)$, в результате найдем:

$$A_1 = -[W_\infty''(0) + 2C_{i<}] \quad (9)$$

Следовательно, функция прогиба может быть записана в виде:

$$W(x) = \left[W_\infty(x) + \frac{1}{2} W''(0) \psi_{2<}(0) \right] + C_{1<} \phi_{1<}(x) + C_{2<} [\phi_{2<}(x) + \psi_{2<}(x)] \quad (10)$$

Для определения коэффициентов $C_{i<}$ умножим обе части уравнения (10) на $\psi_{i<}(x)$, в результате получим систему алгебраических уравнений:

$$\left. \begin{aligned} C_{1<}(1 - \Phi_{1<1<}) - C_{2<}F_{2<1<} &= F_{1<} \\ C_{1<}\Phi_{1<2<} - C_{2<}(1 - F_{2<2<}) &= F_{2<} \end{aligned} \right\} \quad (11)$$

Входящие в эти уравнения функции имеют вид:

$$\begin{aligned} F_{1<} &= \frac{1}{4} \{ e^{-2b} \cos 2b - e^{-2(b+2a)} \cos 2(b+2a) \} \\ F_{2<} &= \frac{1}{8} \{ e^{-2(b+2a)} [1 - \sin 2(b+2a)] - e^{-2b} (1 - \sin 2b) \} \end{aligned} \quad (12)$$

$$F_{2<1<} = \frac{1}{8} \{ 2 \sin 2a [\sin 2(b+2a) - \cos 2(b+2a)] + e^{-2(b+2a)} [1 - \sin 2(b+2a) + \cos 2(b+2a) - 3] - e^{-2b} (2 \sin 2b + \cos 2b - 3) + 4a \}$$

$$F_{2<2<} = \frac{1}{8} \{ -2 \sin 2a [\sin 2(b+a) - \cos 2(b+a)] + e^{-2(b+2a)} [2 \sin 2(b+2a) + \cos 2(b+2a) - 3] - e^{-2b} (2 \sin 2b + \cos 2b - 3) + 4a \},$$

а функции $\Phi_{i< k<}$ ($i=1,2; k=1,2$) определяются выражениями [2] в зависимости от вида нагрузки.

Решение системы уравнений (11) даст:

$$\begin{aligned} C_{i<} &= O_i \cdot O^{-1} \\ O &= \left. \begin{aligned} (1 - \Phi_{1<1<})(1 - F_{2<2<}) - \Phi_{1<2<} \cdot F_{2<1<} \\ O_1 &= F_{1<}(1 - F_{2<2<}) + F_{2<} \cdot F_{2<1<} \\ O_2 &= F_{2<}(1 - \Phi_{1<1<}) + F_{1<} \cdot F_{1<2<} \end{aligned} \right\} \quad (13) \end{aligned}$$

Таким образом, определив коэффициенты $C_{i<}$ по формулам (13), найдем функцию прогиба (10) и затем, дифференцируя ее, определим значения изгибающих моментов и поперечных сил в балке.

Приведем эти значения для полубесконечной балки, загруженной на краю силой P при ($0 \leq x \leq b$) (рис.2)

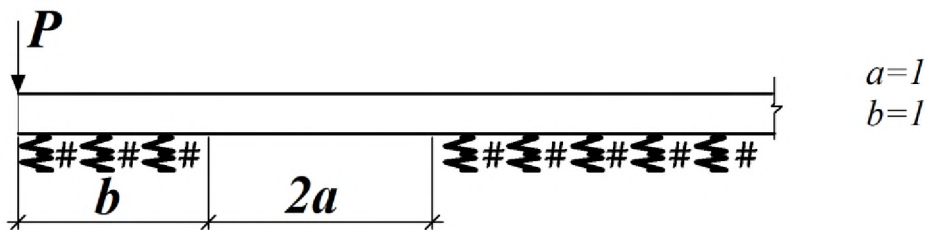


Рисунок 2. Полубесконечная балка на двухпараметрическом упругом основании с учетом неполного контакта с основанием в виде траншеи, расположенной на удалении b от края полубесконечной балки, загруженной на краю балки силой P

$$\left. \begin{aligned} W(x) &= \frac{P}{EJ\beta^3} \left\{ \frac{1}{2} e^{-x} \cos x + C_{1\leftarrow} \cos xchx + C_{2\leftarrow} [\sin xshx + e^{-x}(\sin x - \cos x)] \right\} \\ \varphi(x) &= \frac{P}{EJ\beta^2} \left\{ -\frac{1}{2} e^{-x}(\cos x + \sin x) + C_{1\leftarrow}(\cos xshx - \sin xchx) + C_{2\leftarrow}(\cos xshx + \sin xchx + 2e^{-x} \cos x) \right\} \\ M(x) &= -\frac{P}{\beta} \left\{ e^{-x} \sin x - 2C_{1\leftarrow} \sin xchx + 2C_{2\leftarrow} [\cos xchx - e^{-x}(\cos x + \sin x)] \right\} \\ Q(x) &= -P \left\{ e^{-x}(\cos x - \sin x) - 2C_{1\leftarrow}(\sin xchx + \cos xshx) + 2C_{2\leftarrow}(\cos xshx - \sin xchx + 2e^{-x} \sin x) \right\} \end{aligned} \right\} (14)$$

При загрузке края балки длиной C ($C < b$) равномерно распределенной нагрузкой интенсивностью q (рис.3), прогиб балки имеет вид:

при $x \leq c$

$$W(x) = \frac{q}{8EJ\beta^4} \left\{ 1 - e^{-c}(\cos c \cos xchx + \sin c \sin xshx) + 4C_{1\leftarrow} \cos xchx + 4C_{2\leftarrow} \sin xshx - \left(\frac{e^{-c} \sin c}{2} - C_{2\leftarrow} \right) e^{-x}(\sin x - \cos x) \right\};$$

при $(C \leq x \leq b)$

$$W(x) = -\frac{q}{8EJ\beta^4} \left\{ e^{-x}(\cos x \cos cchc + \sin x \sin cshc) - 4C_{1\leftarrow} \cos xchx - 4C_{2\leftarrow} \sin xshx + \left(\frac{e^{-c} \sin c}{2} - C_{2\leftarrow} \right) e^{-x}(\sin x - \cos x) \right\}$$

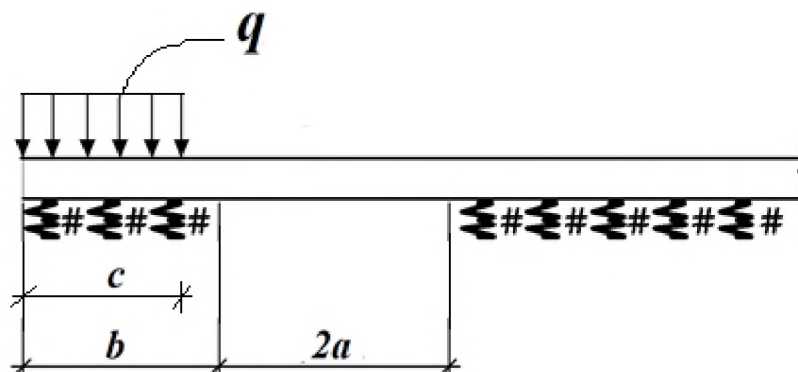


Рисунок 3. Полубесконечная балка на двухпараметрическом упругом основании с учетом неполного контакта с основанием в виде траншеи, расположенной на удалении b от края полубесконечной балки, загруженной на краю балки равномерно распределенной нагрузкой

Перейдем теперь к решению уравнения (7) на участке $[(b + 2a) \leq x \leq \infty]$. В этом случае как следует из (7) и [1], прогиб балки для рассматриваемых значений x имеет вид:

$$W(x) = W_{\infty}(x) + \sum_{i=1}^2 C_{i\leftarrow} \varphi_{i\leftarrow}(x) - \frac{1}{2} A_1 \psi_{2\leftarrow}(x) \quad (15)$$

Очевидно, что значение коэффициента A_1 определяется равенством (9), а для определения коэффициентов $C_{i\leftarrow}$ умножим обе части равенства (15) на $\psi_{i\leftarrow}(x)$, что приводит к системе алгебраических уравнений относительно этих коэффициентов:

$$\left. \begin{aligned} C_{1>}(1-\Phi_{1>1>})-C_{2>}\Phi_{2>1>} &= F_{1>} \\ -C_{1>}\Phi_{1>2>}+C_{2>}(1-\Phi_{2>2>}) &= F_{2>} \end{aligned} \right\} \quad (16)$$

Решая систему (16), найдем

$$\left. \begin{aligned} C_{i>} &= O_i \cdot O^{-1} \\ O &= (1-\Phi_{1>1>})(1-\Phi_{2>2>})-\Phi_{1>2>} \cdot \Phi_{2>1>} \\ O_1 &= F_{1>}(1-\Phi_{2>2>})+F_{2>} \cdot \Phi_{2>1>} \\ O_2 &= F_{2>}(1-\Phi_{1>1>})+F_{1>} \cdot \Phi_{1>2>} \end{aligned} \right\} \quad (17)$$

Здесь функции $F_{i>}$ выражаются через уже известные функции $\Phi_{i>K>}$, определенные из выражений и функции $\Phi_{i>}$, определяемые в зависимости от вида нагрузки из выражений [2]:

$$\left. \begin{aligned} F_{1>} &= \Phi_{1>} - \frac{1}{2} A_1 (\Phi_{2>1>} - \Phi_{1>1>}) \\ F_{2>} &= \Phi_{2>} - \frac{1}{2} A_1 (\Phi_{2>2>} - \Phi_{1>2>}) \end{aligned} \right\} \quad (18)$$

Таким образом, значения прогибов, углов поворота, изгибающих моментов и поперечных сил для балки загруженной силой P на краю полубесконечной балки имеют вид:

$$\left. \begin{aligned} W(x) &= \frac{P}{EJ\beta^3} e^{-x} [0,5 \cos x + C_{1>} \cos x + C_{2>} \sin x + C_{2<} (\sin x - \cos x)] \\ \varphi(x) &= \frac{P}{EJ\beta^2} e^{-x} [-(0,5 + C_{1>}) (\cos x + \sin x) + C_{2>} (\cos x - \sin x) + 2C_{2<} \cos x] \\ M(x) &= -\frac{P}{\beta} e^{-x} [(1 + 2C_{1>}) \sin x - 2C_{2>} \cos x - 2C_{2<} (\cos x + \sin x)] \\ Q(x) &= -Pe^{-x} [(1 - 2C_{1>}) (\cos x - \sin x) + 2C_{2>} (\cos x + \sin x) + 4C_{2<} \sin x] \end{aligned} \right\} \quad (19)$$

При действии равномерно распределенной нагрузки на участке балки C ($C < b$) прогиб балки имеет вид:

$$W(x) = -\frac{q}{8EJ\beta^4} \left[e^{-x} (\cos cchc \cos x + \sin cshc \sin x) - 4C_{1>} e^{-x} \cos x - 4C_{2>} e^{-x} \sin x + (0,5e^{-c} \sin c - C_{2<}) e^{-x} (\sin x - \cos x) \right]$$

На оставшемся участке балки при $(b \leq x \leq b + 2a)$ из (7) и [1] следует:

$$W(x) = W_{\infty}(x) + \sum_{i=1}^2 \left[\varphi_{i>}(x) \int_b^x W(t) \psi_{i>}(t) dt + \varphi_{i<}(x) \int_x^{b+2a} W(t) \psi_{i<}(t) dt \right] - \frac{1}{2} A_1 \psi_{2<}(t) \quad (20)$$

Для определения прогибов в различных точках этого интервала разделим его на n частей и заменим интегралы конечными суммами. Тогда, прогиб в точке x_k имеет вид:

$$\begin{aligned} W(x_k) &= W_{\infty}(x_k) + \sum_{i=1}^2 \left[\frac{x_k - b}{k} \varphi_{i>}(x_k) \sum_{j=0}^{k-1} \psi_{i>}(x_j) W(x_j) + \right. \\ &\left. + \frac{(b + 2a) - x_k}{n - k} \varphi_{i<}(x_k) \sum_{\xi=k}^{n-1} \psi_{i<}(x_{\xi}) W(x_{\xi}) \right] - \frac{1}{2} A_1 \psi_{2<}(x_k); \end{aligned} \quad (21)$$

Коэффициент A_1 определяется по формуле (9).

Давая параметру k различные значения, получим систему уравнений, из решения которой определим искомое значение прогиба $W(x_k)$.

Приведем эту систему при $n = 5$.

$$C\vec{W} = \vec{F}$$

Здесь матрицы C и \vec{F} определяются формулами [2]. Компоненты матрицы C определяются формулами [7], а компоненты вектора \vec{F} определяются следующим образом:

$$f_{5-k} = - \left\{ \sum_{i=1}^2 \varphi_{i>}(x_k) \psi_{i>}(b) W(b) + \frac{n-k}{(b+2a)-x_k} \left[W_{\infty}(x_k) - \frac{1}{2} A_1 \psi_{2<}(x_k) \right] \right\}; \quad (k=1, 2, 3, 4) \quad (22)$$

Приведем выражение для определения производных функций прогиба:

$$W^{(p)}(x) = W_{\infty}^{(p)}(x) + \sum_{i=1}^2 \left[\varphi_{i>}^{(p)}(x) \int_b^x W(t) \psi_{i>}(t) dt + \int_x^{b+2a} W(t) \psi_{i<}(t) dt \right] + T_p(x) - \frac{1}{2} A_1 \psi_{2<}^{(p)}(x) \quad (23)$$

Здесь p – номер производной, а функции $T_p(x)$ определяются выражениями [2].

Для вычисления значений $W^{(p)}(x)$ в различных точках делим интервал $(b, b+2a)$ на n частей. В результате, получим:

$$W^p(x_k) = W_{\infty}^{(p)}(x_k) + \sum_{i=1}^2 \left[\frac{x_k - b}{k} \varphi_{i>}^{(p)}(x_k) \sum_{j=0}^{n-1} \psi_{i>}(x_j) W(x_j) + \frac{(b+2a) - x_k}{n-k} \varphi_{i<}^{(p)}(x_k) \sum_{\xi=k}^{n-k} \psi_{i<}(x_{\xi}) W(x_{\xi}) \right] + T_p(x_k) - \frac{1}{2} A_1 \psi_{2<}^{(p)}(x_k) \quad (24)$$

Давая параметру k различные значения ($k=1, 2, \dots, n-1$), получим систему уравнений для определения значений прогибов $W(x_k)$. В правую часть этой системы входят функции $W_{\infty}(x_k)$, определяемые для сосредоточенной силы по формуле [2], а для распределенной нагрузки также по формулам [2] в зависимости от положения точки x_k .

Выводы: Итак, получено точное аналитическое решение задачи об изгибе полубесконечной балки на двухпараметрическом упругом основании в виде траншеи, расположенной на удалении от края полубесконечной балки.

Список литературы:

1. Маруфий, А.Т. Изгиб полубесконечной балки на двухпараметрическом упругом основании с неполным контактом с основанием на краю балки [Текст]/А.Т. Маруфий, А.А. Эгенбердиева/ Вестник КГУСТА №1, Бишкек, 2019.
2. Маруфий, А.Т. Изгиб бесконечной балки на двухпараметрическом упругом основании с одним участком неполного контакта с основанием [Текст]/А.Т. Маруфий, Э.С. Рысбекова и А.А. Эгенбердиева/ Вестник КГУСТА №1, Бишкек.–2016.– 252-256 с.
3. Маруфий, А.Т. Изгиб различных схем плит на упругом основании с учетом неполного контакта с основанием [Текст]/ А.Т. Маруфий. – М.: Издательство АСВ, СНГ, 2003. –206с.
4. Маруфий, А.Т. Расчет плит на упругом основании при отсутствии основания под частью плиты [Текст]/ А.Т. Маруфий. – «Основания, фундаменты и механика грунтов» №4,1999. –27-31с.
5. Травуш, В.И. Влияние локального увлажнения лессовых грунтов на перераспределение реактивных отпоров под фундаментами / В.И. Травуш, А.Т. Маруфий, А.В. Цой// Основание, фундаменты и механика грунтов, 2016. -№2.-2-4с.
6. Травуш, В.И. Метод обобщенных решений в задачах изгиба плит на линейно-деформируемом основании [Текст]/ В.И. Травуш. – Строительная механика и расчет сооружений №1, 1982.–24-28 с.
7. Травуш В.И. Об одном методе решения задач изгиба конструкций, лежащих на винклеровском основании [Текст]/В.И. Травуш// Сб. трудов «Вопросы архитектуры и строительства зданий для зрелищ, спорта и учреждений культуры».- М.- 1976.- №4. –С. 83-89