

Панков П.С., член-корреспондент НАН КР, профессор МУК  
 Долматов С.Л., к.ф.-м.н., и.о. профессора КГТУ  
 Жэнтаева Ж.К., к.ф.-м.н., зав. кафедрой КУУ, г. Ош

**ЯВЛЕНИЕ ЗАМЕДЛЕНИЯ КОЛЕБАНИЙ РЕШЕНИЙ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ  
 УРАВНЕНИЙ С СОСРЕДОТОЧЕННЫМ ЗАПАЗДЫВАНИЕМ  
 НЕУСТОЙЧИВОГО ТИПА**

**Аннотациясы:** Топтоштурулган кечигүүсү болгон, туруктуу түрүндөгү дифференциалдык теңдемелер үчүн белгилүү натыйжа менен аналогия боюнча, төмөнкүдөй теорема далилделген. Эгерде турактуу кечигүүсү  $h$  болгон, туруктуу эмес түрүндөгү дифференциалдык теңдеменин чыгарылышынын  $2n$ -тен көп эмес «нөлү» узундугу  $h$  болгон кесиндиде болсо, анда узундугу  $h$  болгон соңку кесиндиде  $2n$ -тен көп эмес «нөлү» бар.

**Негизги сөздөр:** кечигүүсү болгон түрүндөгү дифференциалдык теңдеме, чыгарылыш, чайпалуу

**Аннотация:** По аналогии с известным результатом для дифференциальных уравнений с сосредоточенным запаздыванием устойчивого типа, доказана теорема: если решение уравнения неустойчивого типа с постоянным запаздыванием  $h$  имеет не более  $2n$  нулей на отрезке длины  $h$ , то оно имеет не более  $2n$  нулей на последующем отрезке длины  $h$ .

**Ключевые слова:** дифференциальное уравнение с запаздыванием, решение, колебание

**Abstract:** By analogy with the well-known result for differential equations with concentrated delay of stable type, the following theorem is proven: if a solution of an equation with concentrated delay of instable type has no more than  $2n$  zeros on a segment of length  $h$  then it has no more than  $2n$  zeros on the next segment of length  $h$ .

**Keywords:** delay-differential equation, solution, oscillation

**Введение**

Рассматривается линейное дифференциальное уравнение с постоянным запаздыванием аргумента

$$x'(t) = A(t)x(t-h), \quad t \in R_+ = [0, \infty) \quad (1)$$

с начальным условием

$$x(t) = \varphi(t), \quad t \in [-h, 0], \quad (2)$$

где  $h = \text{const} > 0$ ;  $A(t) \in C(R_+)$ ,  $\varphi(t) \in C[-h, 0]$  и  $A(t) \in C(R_+)$  – заданные функции.

Обозначим решение начальной задачи (1)-(2) через  $X(t; \varphi(\cdot))$ .

В случае  $A(t) = a = \text{const}$  (уравнение (1) является автономным) результаты о колебаниях (а также – асимптотике при  $t \rightarrow \infty$ ) решений  $X(t; \varphi(\cdot))$  дает теория Флоке (см. например, [1], [2]): рассматривается характеристическое уравнение

$$\lambda = ae^{-\lambda h} \quad (3)$$

Доказано, что это уравнение имеет бесконечное количество решений  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots$  в комплексной плоскости, причем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \text{Re} \lambda_k = -\infty, \quad (4)$$

и кроме, может быть,  $\lambda_1, \lambda_2$ , последующие значения  $\lambda_k = \mu_k \pm i\nu_k$  – комплексные (комплексно-сопряженные, как у всех уравнений с вещественными коэффициентами), причем

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \text{Im} \lambda_k \equiv \lim_{k \rightarrow \infty} \nu_k = \infty. \quad (5)$$

Таким образом, уравнение (1) имеет все более быстро затухающие и при этом все более быстро колеблющиеся решения.

Далее, доказано, что решение представимо в виде асимптотического ряда (6)

$$X(t, \varphi(\cdot)) \sim \sum_{k=1}^{\infty} c_k(\varphi(\cdot)) \exp(\lambda_k t), \quad t \in R_+,$$

где коэффициенты  $c_k$  определяются начальной функцией.

Из (6), (4) и (5) следует, что «вообще говоря», колебания решения замедляются при увеличении  $t$ . Однако получить конкретные результаты таким образом пока не удалось.

Отметим еще, что в [6] показано, что в общем случае, для неавтономных уравнений представление (7) может не иметь места.

В [1] доказана (для несколько более общего запаздывания)

**ТЕОРЕМА 1.** Если  $A(t) < 0$  и решение  $X(t)$  уравнения (1) имеет не более  $(2n+1)$  нулей на отрезке  $[a, a+h]$ , то  $X(t)$  имеет не более  $(2n+1)$  нулей на отрезке  $[a+h, a+2h]$ .

Ниже аналогичный результат получен для уравнения устойчивого типа.

### 1. Основная теорема

**ТЕОРЕМА 2.** Если  $A(t) > 0$  и решение  $X(t)$  уравнения (1) имеет не более  $2n$  нулей внутри отрезка  $[a, a+h]$ , то  $X(t)$  имеет не более  $2n$  нулей внутри отрезка  $[a+h, a+2h]$ .

**ДОКАЗАТЕЛЬСТВО.** Обозначим через  $k \leq 2n$  количество перемен знака решения  $X(t)$  на отрезке  $[a, a+h]$ . Тогда количество нулей решения  $X(t)$  на отрезке  $[a+h, a+2h]$  будет не больше  $k+1$ , поскольку два нуля разделяет переменна знака у производной  $X'(t)$ , в свою очередь являющейся переменной знака у  $X(t-h)$ .

Достаточно рассмотреть случай  $k=2n$ . Тогда для любых достаточно малых  $\varepsilon > 0$  числа  $X(a+\varepsilon)$  и  $X(a+h-\varepsilon)$  будут иметь одинаковый знак; не умаляя общности, пусть они будут положительны.

Пусть  $(a+v)$  – первый нуль решения  $X(t)$  на отрезке  $[a, a+h]$ . Тогда будет  $X'(t) \geq 0$  и, следовательно,  $X(t) > 0$ . при  $t \in [a+h+\varepsilon, a+h+v]$ , то есть (\*) нули решения  $X(t)$  на отрезке  $[a+h+\varepsilon, a+h+v]$  отсутствуют.

На отрезке  $[a+v, a+h-\varepsilon]$  осталась  $(2n-1)$  переменна знака решения  $X(t)$ , поэтому на отрезке  $[a+h+v, a+2h-\varepsilon]$  будет не более  $2n$  перемен знака.

Этот факт вместе с (\*) дает результат: на отрезке  $[a+h+\varepsilon, a+2h-\varepsilon]$  решение  $X(t)$  имеет не более  $2n$  перемен знака.

Устремляем  $\varepsilon$  к нулю.

Теорема доказана.

### 2. Пример, показывающий существенность наложенных условий

Рассмотрим уравнение

$$x'(t) = A_1(t)x(t-1) + A_2(t)x(t-2), \quad t \in [0, 2] \quad (7)$$

с начальным условием (2),  $h=2$ . Пусть  $\varphi(0) = 0$ . Тогда (8)

$$X(t, \varphi(\cdot)) = \int_0^t A_1(s)\varphi(s-1)ds + \int_0^t A_2(s)\varphi(s-2)ds, \quad t \in [0, 1].$$

Если  $\varphi(t) < 0$  при  $-2 < t < -1$  и  $\varphi(t) > 0$  при  $-1 < t < 0$ , то первое слагаемое в (8) положительно, а второе – отрицательно.

Отсюда видно, что выбирая соответствующим образом положительные функции  $A_1(t), A_2(t) \in C[0, 1]$ , можно добиться того, что решение (8) будет менять знак на отрезке  $[0, 1]$  любое количество раз. Таким образом, Теорема 2 является специфической для одного сосредоточенного запаздывания.

Отметим еще, что в [4] показана специфика сосредоточенных запаздываний в отличие от общего уравнения с запаздыванием.

### 3. Возможное использование полученного результата

Из Теоремы 2 следует, что, кроме очевидного понятия положительного (и возрастающего) решения, возникают понятия «медленно колеблющихся» решений уравнений неустойчивого типа с одним постоянным запаздыванием: не более двух нулей на отрезке длины запаздывания, не более четырех нулей на отрезке длины запаздывания, и т.д.

В сочетании с соотношением (6), а также учитывая [6], получаем:

**ГИПОТЕЗА.** Если функция  $A(t)$  равномерно ограничена на полуоси, то для уравнения неустойчивого типа существуют такие медленно колеблющиеся решения  $\xi_2(t), \xi_3(t)$  (не более двух нулей на отрезке длины запаздывания) начальной задачи (1)-(2) и такое число  $M = \text{const} > 0$ , что для любой начальной функции  $\varphi(t)$  будет (9)

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{X(t, \varphi(\cdot)) - C_1 \varphi(\cdot) \xi_1(t) - C_2 \varphi(\cdot) \xi_2(t) - C_3 \varphi(\cdot) \xi_3(t)}{\max\{|\xi_j(s)| : t-M \leq s \leq t, j=2,3\}} = 0$$

при достаточно малом запаздывании.

Для подтверждения этой гипотезы численными экспериментами, по методу (5), поступаем следующим образом.

Строим функцию  $\xi_1(t)$ , как решение задачи (1)-(2) с некоторой положительной начальной функцией  $\varphi_1(t)$ . Также выбираем еще три случайно выбранных начальных функций  $\varphi_2(t)$ ,  $\varphi_3(t)$ ,  $\varphi_4(t)$ . Они, соответственно, дают четыре решения с остаточными членами

$$X_1(t) \equiv \xi_1(t),$$

$$X_2(t) = c_{21}\xi_1(t) + \xi_2(t),$$

$$X_3(t) = c_{31}\xi_1(t) + \xi_3(t), \quad (10)$$

$$X_4(t) = c_{41}\xi_1(t) + c_{42}\xi_2(t) + c_{43}\xi_3(t) + \eta_4(t),$$

где  $\xi_1(t) > 0$ ,  $\xi_2(t) \sim o(\xi_1(t))$ ,  $\xi_3(t) \sim o(\xi_1(t))$ ,  $\eta_4(t) \sim o(|\xi_2(t)| + |\xi_3(t)|)$  при  $t \rightarrow \infty$ .

1-е следствие Гипотезы. Существуют пределы (11)

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{X_2(t)}{\xi_1(t)} = p_{21} = const,$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{X_3(t)}{\xi_1(t)} = p_{31} = const.$$

Вводя обозначения, получаем

$$\xi_2(t) := X_2(t) - p_{21}\xi_1(t), \quad \xi_3(t) := X_3(t) - p_{31}\xi_1(t).$$

Поскольку решения были выбраны случайно, функции  $\xi_2(t)$ ,  $\xi_3(t)$  должны быть ненулевыми, линейно независимыми между собой и медленно колеблющимися.

Если это следствие подтверждается, то

2-е следствие Гипотезы. Существует предел (12)

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{X_4(t)}{\xi_1(t)} = p_{41} = const,$$

существуют такие числа  $c_{42}$ ,  $c_{43}$ , что функция

$$\eta_4(t) = X_4(t) - c_{41}\xi_1(t) - c_{42}\xi_2(t) - c_{43}\xi_3(t)$$

является быстро колеблющейся и  $\eta_4(t) \sim o(|\xi_2(t)| + |\xi_3(t)|)$  при  $t \rightarrow \infty$ .

Расчеты на компьютере для разностного уравнения, соответствующего (1), подтвердили эти следствия для случайно выбранных функции  $A(t) > 0$  и начальных функций  $\varphi_2(t)$ ,  $\varphi_3(t)$ ,  $\varphi_4(t)$ .

### Литература:

1. Pinney E. Ordinary difference-differential equations. – Berkeley; Los Angeles: University of California press, 1958. – XII+262 p.
2. Пинни Э. Обыкновенные дифференциально-разностные уравнения, пер. с англ. - Москва: Изд-во иностранной литературы, 1961. – 248 с.
3. Мышкис А.Д. Линейные дифференциальные уравнения с запаздывающим аргументом. – Москва: Наука, 1972. – 351 с.
4. Pankov P., Zheentaeva Zh. Conditions of continuous dependence of solutions of delay-differential equations on initial data in integral norm // Abstracts of V Congress of the Turkic World Mathematicians (Kyrgyzstan, Bulan-Sogottu, 5-7 June, 2014) / Ed. A.Borubaev. – Bishkek: Kyrgyz Mathematical Society, 2014. – P. 129.
5. Жээнтаева Ж.К. Алгоритм для экспериментального исследования асимптотики решений линейных уравнений с запаздывающим аргументом // Бесконечномерный анализ, стохастика, математическое моделирование: новые задачи и методы. Проблемы математического и естественнонаучного образования: Тексты и тезисы докладов Международной конференции 15-18 декабря 2014 г. – Москва: Российский университет дружбы народов, 2014. – С. 211-212.
6. Панков П.С. Пример линейного однородного дифференциального уравнения с запаздыванием, не имеющего конечномерного экспоненциально устойчивого при  $t \rightarrow \infty$  пространства решений // Исследования по интегро-дифференциальным уравнениям. - Фрунзе: Илим, 1977. - С.117-125.